

معادلات دیفرانسیل معمولی

فصل دوم

تعاریف :

1. معادله ای که یک متغیر وابسته را از طریق مشتقش به یک یا چند متغیر مستقل ارتباط دهد معادله دیفرانسیل می گویند.
2. اگر فقط یک متغیر مستقل وجود داشته باشد آن را معادله دیفرانسیل معمولی می گویند.
3. اگر دو یا چند متغیر مستقل وجود داشته باشد و جملات مشتقی نسبت به هریک از آنها باشد معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی می گویند.
4. معادله دیفرانسیل خطی : معادله دیفرانسیلی که در آن حاصلضرب تابع و مشتق های آن وجود نداشته باشد.
5. معادله دیفرانسیل غیر خطی : در صورتیکه در معادله حاصلضرب تابع و مشتق های آن وجود داشته باشد ، معادله غیر خطی خواهد شد.
6. مرتبه : بالاترین مرتبه مشتق موجود در آن را مرتبه معادله گویند.
7. درجه : بالاترین توان جمله مشتقی است که بالاترین مرتبه را نیز داراست .

مثال : معادله دیفرانسیل $\frac{d^3y}{dx^3} - \frac{d^2y}{dx^2} + 5\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + 2x^3 \frac{dy}{dx} + 4y = 4e^x \cos x$

1. معادله دیفرانسیل معمولی است. چون یک متغیر مستقل دارد.
2. مرتبه سه است .
3. درجه اول است. چون توان مرتبه 3 آن یک است.
4. معادله بالا غیر خطی است زیرا شامل $\left(\frac{dy}{dx}\right)^2$ (یعنی حاصلضرب مشتق تابع در مشتق تابع) می باشد.

حل معادله دیفرانسیل مرتبه اول معمولی :

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$$

وقتی معادله دیفرانسیل حل می شود که خالی از مشتق باشد. این حل ممکن است دارای ضرائب ثابت باشد که مقدار این ضرائب با استفاده از شرایط مرزی و شرایط اولیه بدست خواهد آمد.

فرم کلی معادله دیفرانسیل مرتبه اول معمولی به شکل بالا می باشد که به چندین دسته تقسیم می گردد. پرکاربردترین شکل آنها در فرآیندهای مهندسی شامل:

- 1) تفکیک پذیر
- 2) همگن
- 3) کامل
- 4) شبه کامل
- 5) خطی

می باشد که به اختصار به آن می پردازیم.

1. معادلات تفکیک پذیر :

معادله تفکیک پذیر به شکل کلی $M(x) dx + N(y) dy = 0$ می باشد که در آن :

- ضریب dx فقط تابعی از x است . $P(x,y) = M(x) \Leftarrow$
- ضریب dy فقط تابعی از y است . $Q(x,y) = N(y) \Leftarrow$

برای حل این نوع معادله کفایت انتگرال گیری گردد.

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\int M(x)dx +$$

$$\int N(y)dy = C$$

راهنما 1) اگر معادله به صورت $f_1(x)f_2(y)dx + f_3(x)f_4(y)dy = 0$ باشد طرفین را بر $f_2(y)f_3(x)$ تقسیم می کنیم .

راهنما 2) معادلاتی به فرم $y' = f(ax' + by + c)$ را می توان با تغییر متغیر $U = ax + by + c$ به فرم تفکیک پذیر تبدیل نمود .

مثال 1) معادله زیر را حل نمایید. (معادله با استفاده از راهنمای اول حل می گردد)

$$\frac{dy}{dx} = x e^{x+y+1}$$

(کار کلاسی)

$$\frac{dy}{dx} = x e^x \cdot e^{y+1} \Rightarrow \frac{dy}{e^{y+1}} = x e^x dx$$

$$e^{-(y+1)} dy = x e^x dx \Rightarrow \int e^{-(y+1)} dy = \int x e^x dx \Rightarrow \begin{cases} \int e^u du = u'e^u \\ u = y + 1 \rightarrow du = dy \\ \int e^{-(y+1)} = -e^{-(y+1)} \end{cases}$$

$$\text{و} \quad \begin{cases} \int UV' = uv - \int v u' \\ v' = e^x & u = x \\ \int x e^x dx = x e^x - e^x \end{cases}$$

$$\Rightarrow -e^{-(y+1)} = e^x(x - 1) + c$$

مثال 2) معادله مقابل را حل کنید .

$$\frac{dy}{dx} = (y - 4x)^2$$

برای حل این معادله از راهنمای 2 استفاده می نمایم .

$$\begin{cases} y - 4x = u \\ \frac{dy}{dx} - 4 = \frac{du}{dx} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{du}{dx} + 4 \end{cases} \Rightarrow \frac{du}{dx} = u^2 - 4 \Rightarrow \frac{du}{u^2 - 4} = dx \Rightarrow \frac{1}{4} \ln \frac{u-2}{u+2} = x + c$$

$$\rightarrow \ln \frac{y-4x-2}{y-4x+2} = 4x + c'$$

$$\boxed{\int \frac{dx}{a^2 - x^2} = \frac{1}{2} a \ln \frac{x+a}{x-a} + c}$$

یادآوری 1 :

جواب عمومی و خصوصی :

حالت کلی پاسخ که در آن ضرائب ثابت بصورت پارامتری ارائه می شوند، جواب عمومی حل معادله دیفرانسیل است. با اعمال شرایط اولیه یا شرایط مرزی، مقادیر ضرائب ثابت مشخص شده و جواب خصوصی حاصل می شود.

مثال 3) جواب خصوصی معادله دیفرانسیل ارائه شده را بیابید.

$$\frac{dy}{dx} = xy^2 + y^2 + x + 1, \quad y(1)=0$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

برای حل این معادله از راهنمای 1 استفاده می شود .

$$\frac{dy}{dx} = (y^2 + 1)(x + 1) \Rightarrow \int \frac{dy}{y^2+1} = \int (x + 1) dx$$

$$\tan^{-1} y = \frac{1}{2} x^2 + x + c \quad \xrightarrow{\text{با اعمال شرایط ثابت}} \quad \tan^{-1}(0) = \frac{1}{2} + 1 + c \Rightarrow c = -\frac{3}{2}$$

$$y = \tan\left(\frac{1}{2} x^2 + x - \frac{3}{2}\right)$$

$$\boxed{\tan^{-1} x = \arctan x}$$

یاد آوری 2:

$$\boxed{\int \frac{dx}{a^2+x^2} = \frac{1}{a} \tan^{-1} \frac{x}{a} + c}$$

2. معادلات همگن

تابع $f(x,y)$ را همگن گوئیم اگر در معادله به جای x ، λx و به جای y ، λy قرار دهیم، در انتها بتوان تابع $f(x,y)$ را مجدداً از آن فاکتورگیری کرد یعنی به صورت $f(\lambda x, \lambda y) = \lambda^\alpha f(x,y)$ بدست آورد که α نشان دهنده درجه همگنی می باشد مانند مثال های زیر :

- $x^2 + xy + y^2$ همگن از درجه دو، زیرا :
 $(\lambda x)^2 + (\lambda x \cdot \lambda y) + (\lambda y)^2 = \lambda^2(x^2 + xy + y^2)$
- $x \sin \frac{y}{x}$ همگن از درجه اول زیرا :
 $\lambda x \sin \frac{\lambda y}{\lambda x} = \lambda(x \sin \frac{y}{x})$
- $\tan \frac{x}{y}$ همگن از درجه صفر زیرا :
 $\tan \frac{\lambda x}{\lambda y} = \lambda^0(\tan \frac{x}{y})$

هر معادله دیفرانسیل به فرم $P(x,y) dx + Q(x,y) dy = 0$ را که هر دو همگن از درجه α باشند را یک معادله دیفرانسیل همگن می نامند.

برای حل معادلات همگن ما یک تغییر متغیر انجام داده و آنرا در معادله قرار می دهیم.

$$Y = vx \Rightarrow dy = v dx + x dv$$

با این تغییر متغیر، معادله همگن، به معادله تفکیک پذیر تبدیل می شود. (مثال 4) معادله زیر را حل کنید.

$$2xy dy + (x^2 - y^2) dx = 0$$

نمائیم. چون معادله تفکیک پذیر نمی باشد همگن بودن معادله را با انجام تغییر متغیر $x = \lambda x$ ، $y = \lambda y$ بررسی می نماییم.

$$2\lambda x \lambda y dy + (\lambda^2 x^2 - \lambda^2 y^2) dx = 0$$

$$\lambda^2 (2xy dy + (x^2 - y^2) dx) = 0$$

(معادله همگن است، چون می توان از λ^2 فاکتور گرفت و معادله داخل پرانتز، معادله اصلی ماست.)

بنابراین تغییر متغیر لازم را انجام می دهیم ،

$$2x(vx)(v dx + x dv) + (x^2 - v^2 x^2) dx = 0$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$2v^2x^2 dx + 2x^3v dv + x^2 dx - v^2x^2 dx = 0$$

پس معادله را به صورت یک معادله تفکیک پذیر با جداسازی dv و dx تبدیل می نماییم :

$$2vx dv + (1 + v^2) dx = 0$$

$$\frac{2v}{1+v^2} dv + \frac{dx}{x} = 0 \Rightarrow \ln x + \ln(1 + v^2) = \ln c \Rightarrow x(1 + v^2) = c \Rightarrow y^2 + x^2 = cx$$

راهنما (3) معادلات به فرم $y' = f\left(\frac{ax+by}{cx+ey}\right)$ همگن می باشد.

راهنما (4) معادلات به فرم $y' = f\left(\frac{ax+by+c}{ex+hy+f}\right)$ که صورت و مخرج دو خط هستند ولی c و f با هم صفر نمی باشند، همگن نیستند ولی قابل تبدیل به معادله همگن می باشند. برای تبدیل به معادله همگن دو راه وجود دارد:

1. اگر دو خط موازی باشند، $u = ax + by$ آنرا تفکیک پذیر می کند که شرط موازی بودن $\frac{a}{e} = \frac{b}{h}$ می باشد.

2. اگر دو خط همدیگر را در (x_0, y_0) قطع نمایند با تغییر متغیر

$$\begin{cases} X + x_0 = x \\ Y + y_0 = y \end{cases}$$

معادله به صورت معادله همگن در می آید که براساس X و Y حل می شود و در انتها x_0 و y_0 جایگزین می گردد. x_0 و y_0 بدین صورت بدست می آید که معادله باید به صورت معادله موجود در راهنمای 4 تبدیل گردد یعنی :

$$\begin{cases} ax_0 + by_0 + c = 0 \\ ex_0 + hy_0 + f = 0 \end{cases}$$

و از این دو معادله دو مجهول x_0 و y_0 بدست می آید.

$$y' =$$

مثال (5)

$$-\left(\frac{x-2y+3}{2x-4y-3}\right)$$

پس دو خط موازی هستند و می توان قرارداد $u = x - 2y$ پس $\frac{a}{e} = \frac{b}{h} = \frac{1}{2}$

$$\frac{du}{dx} = 1 - 2 \frac{dy}{dx} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{1}{2} \left(1 - \frac{du}{dx}\right)$$

حال به جای y و dy معادل آنها را برحسب u و du قرار می دهیم.

$$\frac{1}{2} \left(1 - \frac{du}{dx}\right) = -\left(\frac{u+3}{2u-3}\right)$$

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \frac{du}{dx} = -\left(\frac{u+3}{2u-3}\right)$$

$$\frac{du}{dx} = \frac{2(u+3)}{2u-3} + 1 = \frac{2u+6+2u-3}{2u-3} = \frac{4u+3}{2u-3}$$

(معادله تفکیک پذیر شد کافیت انتگرال گیری نماییم و در نهایت بجای u

$$\frac{2u-3}{4u+3} du = dx \quad \text{معادل آنرا قرار می دهیم.}$$

$$x = \frac{u}{2} - \frac{9}{8} \ln|4u + 3| + c \Rightarrow x = \frac{1}{2}(x - 2y) - \frac{9}{8} \ln|4x - 8y + 3| + c$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

مثال 6) معادله دیفرانسیل مقابل را حل نمایید .

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2(y+1)^2}{(x+y-3)^2}$$

با توجه به اینکه $\frac{a}{e} = 0$ و $\frac{b}{h} = 1$ در نتیجه دو خط موازی نمی باشند بنابراین
 $x = X + X_0$ و $y = Y + Y_0$ را در معادله قرار می دهیم .

$$\frac{dY}{dX} = \frac{2(Y+Y_0+1)^2}{(X+X_0+Y+Y_0-3)^2} \Rightarrow$$

با توجه به راهنمای 3، شرط همگن بودن این است که در نهایت داشته باشیم
 $\frac{dY}{dX} = \frac{2Y}{X+Y}$ در نتیجه :

$$\begin{cases} Y_0 + 1 = 0 \\ X_0 + Y_0 - 3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Y_0 = -1 \\ X_0 = +4 \end{cases}$$

حال Y, X, Y_0 و X_0 را در معادله بجای y و x قرار می دهیم

$$\frac{dY}{dX} = \frac{2Y^2}{(X+Y)^2} \xrightarrow{\text{معادله همگن شد تغییر متغیر می دهیم}} V = \frac{Y}{X} \Rightarrow dY = V + X \frac{dV}{dX}$$

$$\frac{dY}{dX} = \frac{2V^2X^2}{(X+Y)^2} = \frac{2V^2X^2}{X^2(1+V)^2} = \frac{2V^2}{(1+V)^2} = V + X \frac{dV}{dX} \Rightarrow \frac{dX}{X} = \frac{(1+V)^2}{-V^3-V} dV \Rightarrow \ln X = -\ln V - 2 \tan^{-1}(V) + c$$

بجای V معادل آنرا قرار می دهیم :
 $\ln X = -\ln \frac{Y}{X} - 2 \tan^{-1} \left(\frac{Y}{X} \right) + c$

حال بجای X و Y معادل آنها را قرار می دهیم :

جواب نهایی

$$\begin{cases} X = x - 4 \\ Y = y + 1 \end{cases} \Rightarrow \ln(x - 4) = \ln \frac{y+1}{x-4} - 2 \tan^{-1} \left(\frac{y+1}{x-4} \right) + c$$

3. حل معادلات دیفرانسیل کامل

تعریف :

معادله دیفرانسیل به شکل $P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$ را کامل می گوئیم در صورتیکه در آن $\frac{\partial P(x,y)}{\partial y} = \frac{\partial Q(x,y)}{\partial x}$ باشد. در این صورت $u(x,y)=c$ جواب عمومی معادله

$$\text{خواهد بود.} \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = P(x,y) \quad [1] \\ \frac{\partial u}{\partial y} = Q(x,y) \quad [2] \end{cases}$$

در نتیجه برای حل اینگونه معادلات از دو روش می توان استفاده نمود، روش

اول $u(x,y) = \int P(x,y)dx + f(y)$ که $f(y)$ از تساوی [2] بدست می آید و در روش دوم

$u(x,y) = \int Q(x,y)dy + f(x)$ که $f(x)$ از تساوی [1] حاصل خواهد شد. برای بدست

آوردن $F(y)$ از $u(x,y)$ برحسب y مشتق گرفته و برابر $Q(x,y)$ قرار داده و برای

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

محاسبه $F(x)$ از $u(x,y)$ مشتق گرفته و برابر $P(x,y)$ قرار می دهیم. پس از ساده کردن طرفین تساوی $F(x)$ یا $F(y)$ بدست می آید.

مثال (7) معادله $(2xy + 3)dx + (x^2 + 8y)dy = 0$ را حل کنید.

$$p(x, y) = 2xy + 3, \quad Q(x, y) = x^2 + 8y$$

$$, \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = 2x \quad \text{معادله کامل است چون :}$$

$$\frac{\partial P}{\partial y} = 2x$$

بنابراین برای حل معادله می توان از روش اول یا دوم استفاده نمود. معمولاً انتخاب روش براساس امکان ساده تر شدن معادله خواهد بود.

$$u = \int P(x,y)dx + f(y) = \int (2xy + 3)dx + f(y) = x^2y + 3x + f(y) \quad *$$

برای بدست آوردن $f(y)$ از رابطه اخیر، برحسب y مشتق گرفته و برابر $Q(x,y)$ قرار می دهیم.

$$\frac{\partial u}{\partial y} = x^2 + \frac{\partial f(y)}{\partial y} = \underbrace{x^2 + 8y}_{Q(x,y)}$$

$$\rightarrow f'(y) = 8y \xrightarrow{\text{انتگرال گیری}} f(y) = 4y^2 \quad \text{جواب عمومی}$$

$$\xrightarrow{\text{در رابطه * قرار می دهیم}} x^2y + 3x + 4y^2 = c$$

از روش دوم نیز می توانیم به همین جواب برسیم

$$u(x,y) = \int Q(x,y)dy + f(x) = \int (x^2 + 8y)dy + f(x) = x^2y + 4y^2 + f(x) \quad **$$

برای بدست آوردن $f(x)$ داریم:

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 2xy + f'(x) = P(x,y) = 2x + 3 \Rightarrow f'(x) = 3 \Rightarrow f(x) = 3x$$

$f(x)$ را در معادله ** قرار می

دهیم:

$$\Rightarrow u(x,y) = x^2y + 4y^2 + 3x = c$$

مثال (8) معادله $(xy^2 \cos x + y^2 \sin x)dx + (2xy \sin x + 1)dy = 0$ را حل کنید.

ابتدا شرط کامل بودن را بررسی می کنیم

$$\begin{cases} \frac{\partial P}{\partial y} = 2xy \cos x + 2y \sin x \\ \frac{\partial Q}{\partial x} = 2xy \cos x + 2y \sin x \end{cases}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

معادله کامل است. بنابراین داریم :

$$u = \int (xy^2 \cos x + y^2 \sin x) dx + f(y)$$

$$u = xy^2 \sin x + f(y)$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = 2xy \sin x + \frac{\partial f(y)}{\partial y} = \frac{2xy \sin x + 1}{Q(x,y)} \Rightarrow \frac{\partial f(y)}{\partial y} = 1 \rightarrow f(y) = y$$

جواب نهایی

$$\Rightarrow \boxed{xy^2 \sin x + y = c}$$

یادآوری :

جهت انتگرال گیری از رابطه $\int x \cos x dx$ می توان از روش جزء به جزء استفاده نمود .

$$\left\{ \begin{array}{l} x = u \\ u' = 1 \end{array} \right. \Rightarrow \int x \cos x dx = x \sin x - \int \sin x = x \sin x + \cos x$$

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$$

معادله دیفرانسیل شبه کامل معادله دیفرانسیلی است که در آن اگر $\frac{\partial P}{\partial y} \neq \frac{\partial Q}{\partial x}$ باشد با ضرب عامل انتگرال ساز μ در رابطه، آنها را می توان کامل نمود یعنی :

$$\frac{\partial(\mu P)}{\partial y} = \frac{\partial(\mu Q)}{\partial x}$$

بنابراین برای حل اینگونه معادلات ابتدا باید عامل انتگرال ساز یعنی (μ) را پیدا نمود سپس با ضرب عامل انتگرال ساز در معادله می توان ، آن را کامل نمود و با استفاده از روش حل معادلات کامل آن را حل نماییم . بنابراین برای حل اینگونه معادلات ابتدا باید عامل انتگرال ساز را بدست آوریم .

$$\frac{P_y - Q_x}{Q} = f(x) \Rightarrow \mu = e^{\int f(x) dx} \quad \text{1. اگر}$$

$$\frac{P_y - Q_x}{-P} = f(y) \Rightarrow \mu = e^{\int f(y) dy} \quad \text{2. اگر}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

3. حالت کلی: اگر P و Q چند جمله ای باشند μ را تابعی از $x^\alpha y^\beta$ گرفته

و با اعمال شرط $P_y = Q_x$ ، که در آن $\frac{\partial P}{\partial y} = P_y$ و $\frac{\partial Q}{\partial x} = Q_x$ می باشد ، α و β را با مساوی قرار دادن ضرائب جملات با توان های ثابت بدست می آوریم .

مثال 9) معادله $(3x^2 \csc x + e^y \cot x)dx + e^y dy = 0$ را حل کنید .

$$\begin{cases} P_y = e^y \cot x \\ Q_x = 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{P_y - Q_x}{Q} = \frac{e^y \cot x - 0}{e^y} = \cot x = f(x)$$

$$\mu = e^{\int \cot x dx} = e^{\int \frac{\cos x}{\sin x} dx} = e^{\ln(\sin x)} = \sin x$$

با ضرب معادله در عامل انتگرال ساز داریم :

$$\Rightarrow (3x^2 + e^y \cos x)dx + (e^y \sin x) dy = 0$$

اکنون که معادله کامل شد همانند معادله کامل حل می نماییم :

$$u = \int Q dy + f(x)$$

$$e^y \cos x + f'(x)$$

پس در نهایت خواهیم داشت:

$$u = x^3 + e^y \sin x$$

مثال 10) معادله $(4xy^2 + 6y)dx + (5x^2y + 8x)dy = 0$ را حل کنید .

$$\begin{cases} P_y = 8xy + 6 \\ Q_x = 10xy + 8 \end{cases} \Rightarrow P_y \neq Q_x$$

معادله کامل نیست، اما در چند جمله ای متوجه می شویم که بدون در نظر گرفتن ضرائب ثابت اگر جای x و y در P عوض شوند چند جمله ای P شبیه Q می گردد بنابراین با ضرب معادله در $x^\alpha y^\beta$ می توان آنرا کامل نمود .

$$(4x^{\alpha+1}y^{\beta+2} + 6y^{\beta+1}x^\alpha)dx + (5x^{\alpha+2}y^{\beta+1} + 8x^{\alpha+1}y^\beta) dy = 0$$

با استفاده از شرط کامل بودن $P_y = Q_x$ داریم :

$$4(\beta + 2)x^{\alpha+1}y^{\beta+1} + 6(\beta + 1)y^\beta x^\alpha = 5(\alpha + 2)x^{\alpha+1}y^{\beta+1} + 8(\alpha + 1)x^\alpha y^\beta$$

$$\begin{cases} 4(\beta + 2) = 5(\alpha + 2) \\ 6(\beta + 1) = 8(\alpha + 1) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 2 \\ \beta = 3 \end{cases} \Rightarrow \mu = x^2 y^3$$

یعنی با ضرب معادله در $x^2 y^3$ ما معادله کامل خواهیم داشت :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

در این صورت معادله به فرم مقابل تغییر می کند :

$$\Rightarrow (4x^3y^5 + 6x^2y^4)dx + (5x^4y^4 + 8x^3y^3)dy = 0$$

و برای حل آن می توان از روش اول استفاده کرد :

$$u = \int (4x^3y^5 + 6x^2y^4) dx + f(y) \qquad u = \int P dx + f(y) \text{ بنابراین}$$

$$u = x^4y^5 + 2x^3y^4 + f(y) \qquad \text{در نتیجه}$$

حال برای بدست آوردن $F(y)$ از تابع u برحسب y مشتق گرفته و برای $Q(x)$ قرار می دهیم

$$\frac{\partial u}{\partial y} = 5x^4y^4 + 8x^3y^3 + f'(y) = Q = 5x^4y^4 + 8x^3y^3 \rightarrow f'(y) = 0 \rightarrow F(y) = c$$

و این جواب معادله است

$$\Rightarrow u = x^4y^5 + 2x^3y^4 = c$$

4. معادله ریکاتی

این نوع معادله به فرم کلی $\frac{dy}{dx} + P(x)y + Q(x)y^2 = R(x)$ می باشد. تغییر متغیر $u = \frac{du/dx}{uQ(x)}$ به طوری اعمال می شود که در نتیجه داریم :

$$u'' + \left(P - \frac{Q'}{Q}\right)u' - RQu = 0$$

معادله به معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی تبدیل می شود که در قسمت بعد روش حل آن ارائه می گردد.

5. معادله دیفرانسیل خطی مرتبه اول

هر معادله مرتبه اول را که به شکل $\frac{dy}{dx} + yP(x) = Q(x)$ باشد یعنی P و Q تابعی از (y) نباشد معادله دیفرانسیل مرتبه اول خطی گویند که در این معادله اگر $Q(x)=0$ باشد معادله همگن و در غیر این صورت معادله ناهمگن خواهد بود.

حل این نوع معادله به صورت $y = e^{-\int P(x) dx} [\int q(x)e^{\int P(x) dx} dx + c]$ می باشد.

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

- اگر معادله به صورتی باشد که $\frac{dy}{dx} + xP(y) = q(y)$ و P و Q تابعی از (y) باشند و نیز x برحسب y مشتق گرفته شده باشد جواب این معادله به صورت $x = e^{-\int P(y)dy} [\int q(y) e^{\int P(y)dy} dy + c]$ خواهد بود.

مثال 11) معادله مقابل را حل کنید.

$$x^2 \frac{dy}{dx} + 2x^3 y = 5x^2$$

ابتدا بر x^2 تقسیم می کنیم :

$$\frac{dy}{dx} + 2xy = 5, P(x) = 2x, Q(x) = 5$$

$$\rightarrow y = e^{-\int 2x dx} [\int 5e^{\int 2x dx} dx + c]$$

$\Rightarrow y =$

$$\Rightarrow y = \frac{5}{2x} + c e^{-x^2}$$

مثال 12) معادله دیفرانسیل زیر، تغییرات غلظت در یک مخزن با شرایط اولیه زیر را نشان می دهد. زمان رسیدن غلظت به مقدار $c=0.011$ را بدست آورید.

$$10 \frac{dc}{dt} + 2c = 0.02, \quad t=0, \quad c=0.02$$

معادله یک معادله مرتبه اول خطی می باشد که در آن

$$\frac{dc}{dt} + \frac{1}{5}c = 0.02 \rightarrow \begin{cases} P(x) = \frac{1}{5} \\ Q(x) = 0.002 \end{cases}$$

بنابراین داریم :

$$c = e^{-\int \frac{1}{5} dt} [\int 0.002 e^{\int \frac{1}{5} dt} dt + a] \Rightarrow c = e^{-\frac{1}{5}t} [0.01 e^{\frac{1}{5}t} + a]$$

برای بدست آوردن مقدار ثابت a از شرایط اولیه داده شده استفاده می نمایم .

$$t=0, \quad c=0.02 \Rightarrow 0.02 = 0.01 + a \Rightarrow a = 0.01$$

$$\Rightarrow c = 0.01 + 0.01 e^{-\frac{1}{5}t} \xrightarrow{\text{معادله را بر حسب } t \text{ می نویسیم}} -\frac{1}{5} \ln \frac{c-0.01}{0.1} = t$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

مقدار c را قرار می دهیم $\rightarrow -5 \ln 0.1 = t \rightarrow t = 5 \ln 10 \Rightarrow t = 11.51$

6. معادله برنولی

شکل کلی معادله برنولی $\frac{dy}{dx} + yf(x) = y^n g(x)$ می باشد که برای حل این معادلات طرفین را بر y^n تقسیم کرده و تغییر متغیر $u = y^{1-n}$ و $\frac{du}{dx} = (1-n)y^{-n} \frac{dy}{dx}$ را در معادله قرار می دهیم آنگاه به معادله دیفرانسیل خطی مرتبه اول بر حسب u و x تبدیل می شود.

مثال (13) معادله زیر را حل نمایید.

$$\frac{dy}{dx} + y = \frac{x}{y}$$

$$\begin{cases} f(x) = 1 \\ n = -1 \\ g(x) = x \end{cases} \xrightarrow{\text{تقسیم بر } y^n} y \frac{dy}{dx} + y^2 = x$$

$u = y^2 \rightarrow \frac{du}{dx} = 2y \frac{dy}{dx} \rightarrow \frac{du}{dx} + 2u = 2x$ معادله خطی مرتبه اول

$$\rightarrow u = e^{-\int 2 dx} [\int 2x e^{\int 2 dx} dx] = e^{-2x} (\frac{1}{2} e^{2x} (2x - 1) + c)$$

جایگزین u بر حسب y $\rightarrow y^2 = x - \frac{1}{2} + ce^{-2x}$

برای حل این مسئله از انتگرال زیر استفاده شده است :

$$\int 2xe^{2x} \Rightarrow \begin{cases} 2x = u \rightarrow u' = 2 \\ e^{2x} = v' \rightarrow v = \frac{1}{2}e^{2x} \end{cases} \Rightarrow 2x \cdot \frac{1}{2}e^{2x} - \int 2 * \frac{1}{2}e^{2x} = xe^{2x} - \frac{1}{2}e^{2x}$$

حل معادلات دیفرانسیل مرتبه دوم

حل معادلات دیفرانسیل مرتبه دوم خطی :

صورت کلی معادلات مرتبه دوم خطی به صورت $P(x)y'' + Q(x)y' + R(x)y = G(x)$ می باشد که در این معادله در صورتیکه $G(x)=0$ باشد، معادله همگن است و اگر $G(x) \neq 0$ باشد معادله ناهمگن خواهد بود.

1. حل معادلات مرتبه دوم خطی با ضرایب ثابت :

چنانچه در فرم کلی معادلات مرتبه دوم $P(x)$ ، $Q(x)$ ، $R(x)$ اعداد ثابت باشند در این صورت معادله به صورت معادله مرتبه دوم خطی با ضرایب ثابت خواهد بود و فرم کلی معادله بصورت $ay'' + by' + cy = G(x)$ تبدیل می گردد.

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

در صورتیکه $G(x) \neq 0$ یا معادله ناهمگن باشد این معادلات دو نوع جواب خواهد داشت که جواب دوم بر اساس جوابهای معادله همگن و $G(x)$ بدست خواهد آمد و جواب خصوصی نام دارد و نتیجه به صورت $y = y_h + y_p$ می باشد که در آن :

y_h : جواب همگن بر اساس $G(x)=0$

y_p : جواب ناهمگن یا خصوصی با احتساب $G(x) \neq 0$

بنابراین برای حل این نوع معادلات ابتدا $G(x)=0$ را در معادله قرار می دهیم که در این صورت معادله به صورت زیر خواهد شد.

$$ay'' + by' + cy = 0$$

این معادله دارای یک معادله مشخصه به فرم زیر خواهد بود.

$$ar^2 + br + c = 0$$

جوابهای این معادله مشخصه به صورت :

$$r_1, r_2 = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

خواهد بود که با توجه به Δ سه حالت ممکن است وجود داشته باشد که متناسب با آن سه جواب بدست می آید.

$$\Delta = b^2 - 4ac \Rightarrow \begin{cases} \Delta > 0 : & r = r_1 \text{ و } r = r_2 \rightarrow y_h = Ae^{r_1x} + Be^{r_2x} \\ \Delta = 0 : & r = r_1 = r_2 \rightarrow y_h = (A + Bx)e^{rx} \\ \Delta < 0 : & r = \alpha \pm \beta i \rightarrow y_h = e^{\alpha x}(A \sin \beta x + B \cos \beta x) \end{cases}$$

مثال (14) معادله مقابل را حل نمایید.

$$y'' + 16y = 0$$

حل : ابتدا معادله مشخصه معادله بالا را می نویسیم :

$$r^2 + 16 = 0 \quad \Delta = b^2 - 4ac = 0 - 4(1)(16) = -64 < 0$$

که در آن

$$r^2 + 16 = 0 \rightarrow r = \pm 4i \quad \begin{cases} \alpha = -\frac{b}{2a} = 0 \\ \beta = \frac{\sqrt{\Delta}}{2a} = 4 \end{cases} \quad \text{و جواب آن}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

بنابراین جواب معادله به صورت مقابل خواهد بود. $y_h = (A \sin 4x + B \cos 4x)$

مثال (15) معادله $y'' - 3y' + 2y = 0$ را حل نمایید.

ابتدا معادله مشخصه را می نویسیم :

$$r^2 - 3r + 2 = 0$$

که در آن

$$b^2 - 4ac = 9 - 8 = 1 \rightarrow \Delta > 0$$

بنابراین

$$r_1, r_2 = \frac{3 \pm \sqrt{1}}{2(1)} \begin{cases} r_1 = 2 \\ r_2 = 1 \end{cases} \Rightarrow y_h = Ae^{2x} + Be^x$$

بدست آوردن جواب خصوصی در شرایط $G(x) \neq 0$:

همانطور که قبلاً گفته شد جواب خصوصی y_p بر اساس معادله مشخصه و $G(x)$ بر اساس جدول زیر بدست می آید.

S	y_p	$G(x)$
تعداد ریشه های برابر صفر معادله مشخصه	$x^s(B_0 + B_1x + B_2x^2 + \dots + B_nx^n)$	$(A_0 + A_1x + A_2x^2 + \dots + A_nx^n) = P_n(x)$
تعداد ریشه های برابر α معادله مشخصه	$x^s e^{\alpha x}(B_0 + B_1x + B_2x^2 + \dots + B_nx^n)$	$e^{\alpha x} P_n(x)$
تعداد ریشه های برابر $\alpha \pm \beta i$ معادله مشخصه	$x^s e^{\alpha x}(B_0 + B_1x + B_2x^2 + \dots + B_nx^n)(C_1 \sin \beta x + C_2 \cos \beta x)$	$e^{\alpha x} P_n(x) \sin \beta x$ یا $e^{\alpha x} P_n(x) \cos \beta x$

برای بدست آوردن ضرائب y_p از y_p مشتق گرفته و در معادله اصلی قرار می دهیم و از برابری دو طرف رابطه ضرائب ثابت بدست می آید. (جواب خصوصی هیچگاه به صورت پارامتری با ضرائب نامشخص نخواهد بود)

مثال (16) معادله $y'' + 16y = e^{3x} \sin x$ را حل کنید.

حل: بر اساس مثال 14 مقدار $y_h = (A \sin 4x + B \cos 4x)$ و ریشه های معادله مشخصه بصورت $0 \pm 4i$ می باشد. برای بدست آوردن جواب خصوصی از جدول کمک می گیریم. در این رابطه براساس $G(x)$ ، $\alpha=3$ و $\beta=1$ یعنی $\alpha \pm \beta i$ برابر $3 \pm i$ بوده در حالیکه معادله مشخصه $0 \pm 4i$ می باشد پس $S=0$ می باشد.

$$P_n(x) = 0, s =$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$P_n(x) = 1$ بوده و در نتیجه جواب به صورت زیر خواهد بود :

$$y'_p = 3e^{3x}(D_1 \sin x + D_2 \cos x) + e^{3x}(D_1 \cos x - D_2 \sin x)$$

$$y'_p = e^{3x} \left(\frac{3D_1 - D_2}{M} \sin x + \frac{3D_2 + D_1}{N} \cos x \right)$$

$$y'_p = e^{3x}(M \sin x + N \cos x)$$

$$y''_p = 3e^{3x}(M \cos x - N \sin x)$$

$$y''_p = e^{3x}[(3M \cos x - 3N \sin x)]$$

$$y''_p = 3e^{3x}[M \cos x + N \sin x] + e^{3x}[M \cos x - N \sin x]$$

حال y''_p, y'_p, y_p را در معادله اصلی قرار می دهیم :

$$y''_p = e^{3x}[(3M - N) \sin x + (3N + M) \cos x] = e^{3x}(9D_1 - 3D_2 - 3D_2 - D_1) \sin x + (9D_2 + 3D_1) + (3D_1 - D_2)$$

$$\therefore y''_p = 3e^{3x}[(8D_1 - 6D_2 + 16D_1) \sin x + (8D_2 + 6D_1 + 16D_2) \cos x] = \frac{e^{3x} \sin x}{G(x)}$$

از برابری دو طرف تساوی داریم :

$$\Rightarrow \begin{cases} 24D_1 - 6D_2 = 1 \\ 24D_2 + 6D_1 = 0 \end{cases} \Rightarrow D_1 = -4D_2 \Rightarrow \begin{cases} D_1 = \frac{4}{102} \\ D_2 = -\frac{1}{102} \end{cases}$$

$\Rightarrow y =$ بنابراین

$$e^{3x} \left(\frac{4}{102} \sin x - \frac{1}{102} \cos x \right) + (A_0 \sin 4x + B_0 \cos 4x)$$

معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی با ضرائب متغیر

حل معادلات دیفرانسیل مرتبه دوم خطی با استفاده از سری ها :

در این روش جواب کلی معادله دیفرانسیل خطی با ضرائب متغیر به صورت سری توانی است. یک سری توانی حول نقطه x_0 به صورت زیر تعریف می گردد :

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x - x_0)^n = a_0 + a_1(x - x_0)^1 + a_2(x - x_0)^2 + \dots$$

یادآوری 1) همگرایی سری: اگر حد ارائه شده برای سری وجود داشته باشد سری همگراست و در غیر این صورت واگراست:

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$S_n = \sum_{n=0}^{\infty} a_n(x-x_0)^n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{n=0}^N a_n(x-x_0)^n$$

در مهندسی شیمی رشته های همگرا اهمیت و کاربرد بیشتری دارند .

یادآوری 2) : جهت بررسی همگرایی سری از روش های مختلف زیر استفاده می شود .

1. آزمون مقایسه :

اگر به ازاء هر عدد صحیح N به طوریکه $n > N$ ، $|u_n| \leq V_n$ ، $\sum v_n$ همگرا باشد آنگاه $\sum u_n$ مطلقاً همگرا خواهد بود .

اگر به ازاء هر عدد صحیح N به طوریکه $n > N$ ، $|U_n| \geq v_n$ ، $\sum v_n$ واگرا باشد آنگاه $\sum v_n$ نیز واگرا خواهد بود .

2. آزمون دالامبر

$$\lim \frac{u_{n+1}}{u_n} = L \xrightarrow{\text{سه حالت داریم}} \begin{cases} L > 1 & \text{واگرا} \\ L < 1 & \text{همگرا} \\ L = 1 & \text{این آزمون جواب نمی دهد} \end{cases}$$

3. رشته های متناوب

$$U_1 - U_2 + U_3 - U_4 + \dots$$

اگر $U_n > 0$ باشد و اگر $n \rightarrow \infty$ آنگاه $U_n \rightarrow 0$ سری همگرا خواهد بود .

• رشته های توانی

$$a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + \dots = \sum_0^{\infty} a_n z^n$$

$$\left| \frac{u_n}{u_{n+1}} \right| = \frac{a_n z^n}{a_{n+1} z^{n+1}} = \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right| \frac{1}{|z|} \rightarrow$$

اگر $n \rightarrow \infty$ آنگاه $\frac{a_n}{a_{n+1}} \rightarrow R$

اگر $|Z| < R$ آنگاه سری همگرا

اگر $|Z| > R$ آنگاه سری واگرا

R را شعاع همگرایی می گویند .

4. رشته های دو جمله ای

$$(1+Z)^n = \sum \binom{n}{p} Z^p$$

به ازاء $|Z| < 1$ دو جمله ای همگراست .

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

5. رشته های لگاریتمی

$$\ln(1 + Z) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n-1} Z^n}{n} = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} + \dots$$

به ازاء $|Z| < 1$ همگراست .

6. رشته های مثلثاتی

$$\sin Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n Z^{2n+1}}{(2n+1)!} = Z - \frac{Z^3}{3!} + \frac{Z^5}{5!} - \dots$$

$$\cos Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n Z^{2n}}{(2n)!} = 1 - \frac{Z^2}{2!} + \frac{Z^4}{4!} - \dots$$

این دو ریشه به ازای کلیه مقادیر Z همگراست .

7. رشته هذلولی

$$\sinh Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{Z^{2n+1}}{(2n+1)!} = Z + \frac{Z^3}{3!} + \frac{Z^5}{5!} + \dots$$

$$\cosh Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{Z^{2n}}{(2n)!} = 1 + \frac{Z^2}{2!} + \frac{Z^4}{4!} + \dots$$

این دو ریشه همواره همگرایند .

یادآوری 3 : قضیه تیلور

$$f(a+h) = f(a) + hf'(a) + \frac{1}{2}h^2 f''(a) + \dots + \frac{h^n}{n!} f^{(n)}(a)$$

یادآوری 4 : قاعده هوپیتال

گاهی لازم می شود که کسر نامعینی به شکل $\frac{0}{0}$ حل کنیم حل این مشکل به صورت :

$$y = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{f'(a)}{g'(a)} = \frac{f''(a)}{g''(a)} = \dots$$

می باشد .

یادآوری 5 : مشتق سری توانی

$$f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} x a_n (X - X_0)^{n-1}$$

$$f''(x) = \sum_{n=1}^{\infty} x(x-1) a_n (X - X_0)^{n-2}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

یادآوری 6 : جمع و ضرب سری ها

$$\sum a_n(X - X_0)^n + \sum b_n(X - X_0)^n = \sum (a_n + b_n)(X - X_0)^n$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n(X - X_0)^n \sum_{n=0}^{\infty} b_n(X - X_0)^n = \sum_{n=0}^{\infty} (\sum_{k=0}^n a_k b_{n-k})(X - X_0)^n$$

یادآوری 7 : سری تیلور

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n(X - X_0)^n = a_0 + a_1(X - X_0) + b_2(X - X_0)^2$$

$$f(x_0) = a_0 \quad f'(x_0) = a_1 \quad f''(x_0) = 2a_2 \quad f^{(n)}(x_0) = n! a_n$$

$$a_n = \frac{1}{n!} f^{(n)}(x_0) \quad f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (X - X_0)^n$$

روش فروبینیوس برای حل معادلات دیفرانسیل خطی با ضرائب متغیر :

برای حل معادلات به روش سری فرض می کنیم جواب معادله به صورت یک سری نظیر $y = \sum a_n x^{n+c}$ می باشد. از این جواب در دو مرحله مشتق گرفته و نتایج را در معادله اصلی قرار می دهیم. حال چون جواب معادله صفر است بنابراین کلیه ضرائب معادله در دو طرف صفر خواهد بود. بنابراین ضرائب توانهای مختلف x را بدست آورده و مساوی صفر قرار می دهیم. به این روش $a_0, a_1, a_2, a_3, \dots, a_n$ براساس یکی از ضرائب نظیر a_0 بدست می آید به طوری که بتوان آنرا به صورت یک سری نوشت. یعنی a_n به صورت یک تابعی از a_0 نوشته می شود.

معادله دیفرانسیل [1] $x^2 \frac{d^2y}{dx^2} + xF(x) \frac{dy}{dx} + G(x)y = 0$ را در نظر بگیرید که در آن :

$$F(x) = F_0 + F_1x + F_2x^2 + \dots$$

$$G(x) = G_0 + G_1x + G_2x^2 + \dots$$

برای حل این معادله دیفرانسیل فرض کنید :

$$y = \sum_0^{\infty} a_n x^{n+c}$$

$$\frac{dy}{dx} = \sum_0^{\infty} a_n (n+c) x^{n+c-1} \quad \text{و}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \sum_0^{\infty} a_n (n+c)(n+c-1) x^{n+c-2} \quad \text{و}$$

با جایگزینی این معادلات در [1] نتیجه می گیریم :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$x^2 \sum a_n(n+c)(n+c-1)x^{n+c-2} + XF(x) \sum a_n(n+2)x^{n+c-1} + G(x) \sum a_n x^{n+c} = 0$$

پایین ترین توان x که ظاهر می شود x^c است و با صفر قرار دادن مجموع ضرائب x^c نتیجه می گیریم :

$$\boxed{C^2 + (F_0 - 1)C + G_0 = 0} \quad \boxed{2}$$

به این معادله درجه دوم ، معادله اندیسی می گویند . حال باید ضرائب a_2, a_1 و ... را نیز در چند جمله ای بدست آورد .

نکته : ضریب a_1 را با تعویض C با $C+1$ می توان بدست آورد .

بر اساس ریشه های معادله اندیسی حالت های متفاوتی وجود خواهد داشت :

حالت I) ریشه های معادله اندیسی متفاوتند ولی تفاضلشان یک عدد صحیح نیست .

کلیه ضریب ها براساس a_0 و C بدست می آیند . به ازاء هر ریشه ما یک رشته داریم با جمع دو رشته جواب بدست می آید .

مثال 17) معادله $4x \frac{d^2y}{dx^2} + 6 \frac{dy}{dx} + y = 0$ را با توجه به مطالب فوق حل کنید .

با قرار دادن $y = \sum_0^\infty a_n x^{n+c}$ و مشتقات آن در معادله و صفر قرار دادن ضرائب جملات توانهای مختلف X داریم :

$$4x \sum_0^\infty a_n(n+c)(n+c-1)x^{n+c-2} + 6 \sum a_n(n+c)x^{n+c-1} + \sum a_n x^{n+c} = 0$$

حال چند جمله ای را باز می نمایم یعنی به جای n برابر 0 ، 1 ، 2 قرار می دهیم :

$$4xa_0c(c-1)x^{c-2} + 4xa_1(c+1)(c)x^{c-1} + 4xa_2(c+2)(c+1)x^c + 6a_0cx^{c-1} + 6a_1(c+1)x^c + 6a_2(c+2)x^{c+1} + a_0x^c + a_1x^{c+1} + a_2x^{c+2} = 0$$

حال چند جمله ای را مرتب نموده و ضرائب توانهای مختلف x را برابر صفر قرار می دهیم . جملات را طوری بنویسید که توانهای برابر زیر هم قرار گیرند

$$\begin{aligned} &4a_0c(c-1)x^{c-1} + 4a_1c(c+1)x^c + 4a_2(c+2)(c+1)x^{c+1} + \dots \\ &+ 6a_0cx^{c-1} + 6a_1(c+1)x^c + 6a_2(c+2)x^{c+1} \\ &+ 0 + a_0x^c + a_1x^{c+1} = 0 \end{aligned}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

ضرایب x^{c-1}

$$\Rightarrow 4a_0c(c-1) + 6a_0c = 0$$

ضرایب

x^c

$$\boxed{I} \quad 4a_1c(c+1) + 6a_1(c+1) + a_0 = 0$$

$$\boxed{II} \quad 4a_2(c+2)(c+1) + 6a_2(c+2) + \quad \text{ضرایب } x^{c+1}$$

$$a_1 = 0$$

کوچکترین توان مربوط به x^{c-1} می باشد بنابراین معادله :

$$4a_0c(c-1) + 6a_0c$$

معادله اندیس خواهد بود. که دارای دو ریشه $c=0$ و $c=-\frac{1}{2}$ می باشد .

هنگامیکه $c=0$ باشد داریم :

$$\boxed{I} \quad 6a_1 + a_0 = 0 \rightarrow a_1 = \frac{-a_0}{6}$$

$$\boxed{II} \quad 4a_2(2)(1) + 6a_2(2) + a_1 = 0 \rightarrow a_2 = \frac{-a_1}{20}$$

به همین ترتیب برای بدست آوردن رابطه ای که ضرائب مختلف a_n را به هم مربوط می نماید کامنت در جمله II به جای عدد 1 ، r قرار دهیم . به این صورت $2 = r+1$ و $0 = r-1$ می باشد، بنابراین از II داریم :

$$4a_{r+1}(c+r+1)(c+r) + 6a_{r+1}(c+r+1) + a_r = 0$$

$$\rightarrow \frac{a_{r+1}}{a_r} = \frac{-1}{(2r+2)(2r+3)}$$

$$\frac{a_r}{a_{r-1}} = \frac{-1}{(2(r-1)+2)(2(r-1)+3)} = \frac{-1}{(2r)(2r+1)}$$

$$\frac{a_{r+1}}{a_{(r-1)}} = \frac{(-1)^2}{(2r+3)(2r+2)(2r+1)(2r)}$$

به این ترتیب

$$\boxed{\frac{a_r}{a_0} = \frac{(-1)^r}{(2r+1)!}}$$

$$a_n = \frac{(-1)^n}{(2n+1)!}$$

و در نتیجه

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$y =$$

و داریم

$$\sum \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} a_0 x^n$$

$$= a_0 \left(1 - \frac{x}{3!} + \frac{x^2}{5!} - \frac{x^3}{7!} + \dots \right) = a_0 \frac{\sin \sqrt{x}}{\sqrt{x}}$$

به همین ترتیب با قرار دادن $c = -\frac{1}{2}$ داریم :

$$y_2 = a_0 \left(\frac{\cos \sqrt{x}}{\sqrt{x}} \right)$$

لذا جواب عمومی $y = \frac{A \sin \sqrt{x} + B \cos \sqrt{x}}{\sqrt{x}}$ خواهد بود .

حالت (II) ریشه های معادله اندیسی با هم برابرند :

$$y = au(x, c_1) + \beta \left(\frac{\partial u}{\partial c} \right)_{c=c_1}$$

مثال (18) معادله مقابل را به روش سری ها حل نمایید

$$x \frac{d^2 y}{dx^2} + (1-x) \frac{dy}{dx} - y = 0$$

$$y = \sum_0^{\infty} a_n x^{n+c}$$

با قرار دادن y و مشتقات آنها در رابطه و صفر قرار دادن مجموع ضرائب

x^{c+1}, x^c, x^{c-1} نتیجه زیر بدست می آید :

$$a_0 c(c-1) + a_0 c = 0$$

معادله اندیسی

$$a_1(c+1)^2 = a_0(c+1)$$

$$a_{r+1}(r+c+1)^2 = a_r(r+c+1)$$

معادله اندیسی یک ریشه مضاعف دارد: $C=0$

$$a_{r+1} = \frac{a_r}{r+c+1} \dots \dots a_{r+1} = \frac{a_0}{(r+c+1)(r+c) \dots (c+1)}$$

$$\rightarrow a_n = \frac{a_0}{(n+c)(n+c-1) \dots (c+1)}$$

$$\Rightarrow y = \sum_0^{\infty} \frac{a_0 x^{n+c}}{(n+c)(n+c-1) \dots (c+1)}$$

وقتی $C=0$ باشد :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$y_1 = U(x, 0) = a_0 \left[1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots \right] = a_0 e^x$$

$$y_2 = \frac{\partial}{\partial c} \left[a_0 \sum_0^{\infty} \frac{x^{n+c}}{(c+1)(c+2) \dots (c+n)} \right]_{c=0}$$

یادآوری 7 :

$$x^{n+c} = e^{n+c \ln x}$$

یادآوری 8 : اگر $y = f_1(c) \cdot f_2(c) \cdot f_3(c) \dots f_r(c)$ آنگاه $\ln y = \ln f_1(c) + \ln f_2(c) + \dots$

با مشتق گیری از دو طرف و ضرب در y داریم :

$$\frac{dy}{dx} = y \left[\frac{f'_1(c)}{f_1(c)} + \frac{f'_2(c)}{f_2(c)} + \dots + \frac{f'_r(c)}{f_r(c)} \right]$$

$$f_1(c) = \frac{1}{c+1}, \quad f_n(c) = \frac{1}{c+n}, \quad f_{n+1}(c) = e^{n+c \ln x}$$

$$\frac{f'(c)}{f_1(c)} = \frac{-1}{c+1} \dots \frac{f'_{n+1}}{f_{n+1}} = \ln x$$

$$y_2 = \left[a_0 \sum_0^{\infty} \frac{x^{n+c}}{(c+1)(c+2) \dots (c+n)} \left(\frac{-1}{c+1} - \frac{1}{c+2} - \dots - \frac{1}{c+n} + \ln x \right) \right]_{c=0}$$

$$= a_0 \sum_0^{\infty} \frac{x^n}{n!} \ln x - a_0 \sum_1^{\infty} \frac{x^n}{n!} \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} \right)$$

$$= a_0 e^x \ln x - a_0 \sum_1^{\infty} \frac{x^n}{n!} \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} \right)$$

حالت III) اختلاف بین ریشه ها 2 عدد صحیح است :

$$y = A u(x, c_2) + B \frac{\partial}{\partial c} [(c - c_1) u(x, c)]_{c=c_1}$$

$$x(x-1) \frac{d^2 y}{dx^2} + (2-5x) \frac{dy}{dx} - 4y = 0 \quad (\text{مثال 19})$$

$$y = \sum_0^{\infty} a_n x^{n+c}, \quad y' = \sum_0^{\infty} a_n (n+c) x^{n+c-1}, \quad y'' = \sum_0^{\infty} a_n (n+c)(n+c-1) x^{n+c-2}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\sum_0^{\infty} a_n(n+c)(n+c-1)x^{n+c} - \sum_0^{\infty} a_n(n+c)(n+c-1)x^{n+c-1} + 2 \sum_0^{\infty} a_n(n+c)x^{n+c-1} - 5 \sum_0^{\infty} a_n(n+c)x^{n+c} - 4 \sum_0^{\infty} a_n x^{n+c} = 0$$

$$\Rightarrow -a_0c(c-1) + 2a_0c = 0 \Rightarrow c = 0 \quad , \quad c = -1$$

وقتی تفاضل ریشه های معادله اندیسی برابر عدد صحیح باشد ، مشکلات از اولین رابطه بازگشتی که در آن a_y است ظاهر می شود. در اینجا تفاضل برابر 1 است و در a_1 ما دچار مشکل می شویم .

با قرار دادن ضرائب x^{n+c} برابر صفر داریم :

$$a_1(c+1) = a_0(c+2)$$

$$a_1 = \frac{c+2}{c+1} a_0$$

وقتی c برابر -1 باشد داریم :

$$a_1 = \infty$$

بنابراین به ازای $c = -1$ رشته دارای ارزش نیست و به ازاء $c = 0$ باید مسئله را دنبال کنیم و ...

$$a_{r+1} = \frac{r+c+2}{c+1} a_0 \text{ رابطه بازگشتی} \Rightarrow \boxed{u(x, c) = \sum \frac{x+c+1}{c+1} a_0 x^{n+c}}$$

$$C = 0 \Rightarrow a_{r+1} = (r+2)a_0$$

$$y_1 = \sum (n+1)a_0 x^n = a_0(1+2x+3x^2+\dots) = a_0(1-x)^{-2}$$

$$\begin{aligned} y_2 &= \frac{\partial}{\partial c} [(c+1)u(x, c)]_{c=-1} = \frac{\partial}{\partial c} \left[\sum_0^{\infty} (n+c+1)a_0 x^{n+c} \right]_{c=-1} = y \left[\frac{f_1'(c)}{f_1(c)} + \dots + \ln x \right] \\ &= \sum (a_0(n+c+1)x^{n+c} \left[\frac{1}{c+1} + \frac{1}{c+2} + \dots + \ln x \right]_{c=-1} \\ &= \left(\sum a_0(n+c+1)x^{n+c} \left[\frac{1}{n+c+1} + \ln x \right] \right)_{c=-1} \\ &= \left(\sum a_0 x^{n+c} [1 + (n+c+1) \ln x] \right)_{c=-1} = \sum a_0 x^{n-1} [1 + n \ln x] \end{aligned}$$

یادآوری 9 : تابع گاما

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} e^{-t} t^{x-1} dt$$

به ازاء $x > 0$ همگراست .

$$\Gamma(1) = \int_0^{+\infty} e^{-t} t^0 dt = 1$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}, \quad \Gamma(0) = \text{تعریف نشده}, \quad \Gamma(\alpha + 1) = \alpha\Gamma(\alpha), \quad \Gamma(n) = (n-1)!$$

مثال 20) $\Gamma\left(\frac{5}{2}\right)$ را محاسبه کنید .

$$\Gamma\left(\frac{5}{2}\right) = \frac{3}{2} * \frac{1}{2} * \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \frac{3}{2} * \frac{1}{2} * \sqrt{\pi}$$

فقط برای مطالعه :

روش حل معادلات از نوع بسل :

$$x^2 y'' + xy' + (x^2 - \nu^2)y = 0 \quad x > 0$$

با استفاده از روش فروبینیوس

معادله

$$r^2 - \nu^2 = 0 \quad \text{مشخص}$$

$$\Rightarrow r_2 = -\nu, \quad r_1 = \nu$$

$$(r^2 + 2r + 1 - \nu^2)a_1 = 0 \Rightarrow (n+r+\nu)(n+r-\nu)a_n = -a_{n-2} \quad n = 2,3,4, \dots$$

$$(\nu^2 + 2\nu + 1 - \nu^2)a_0 = 0 \rightarrow (2\nu + 1)a_0 = 0 \rightarrow a_0 = 0$$

حال برای ریشه $r_1 = \nu$ داریم $a_1 = 0$

$$a_n = \frac{-1}{(n+r+\nu)(n+r-\nu)} a_{n-2}$$

در نتیجه $a_3 = a_5 = \dots = 0$

با جایگذاری $2n$ به جای n برای ریشه های زوج داریم :

$$a_{2n} = \frac{-1}{4n(n+\nu)} a_{2n-2}, \quad n = 1,2, \dots$$

با قراردادن $n-1$ به جای n و ...

$$a_{2n} = \frac{(-1)^n}{4^n n! (1+\nu)(2+\nu) \dots (n+\nu)} a_0 = \frac{\left(\frac{-1}{4}\right)^n a_0 \Gamma(\nu+1)}{n! \Gamma(n+\nu+1)}$$

با توجه به اختیاری بودن a_0 داریم

:

$$a_0 = \frac{1}{2^v \Gamma(v+1)}$$

$$\xrightarrow{\text{در نتیجه داریم}} y_1 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n! \Gamma(n+v+1) 4^n 2^v} x^{2n} x^v$$

تابع بسل نوع اول از مرتبه v

$$y_1 = J_v(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n! \Gamma(n+v+1)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2n+v}$$

(الف) اگر v عدد طبیعی یا صفر نباشد :

تابع بسل نوع اول از مرتبه $(-v)$

$$y_2 = J_{-v}(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n! \Gamma(n-v+1)} \left(\frac{x}{2}\right)^{2n-v}$$

$$y(x) = c_1 J_v(x) + c_2 J_{-v}(x)$$

در صورتیکه v عدد حسابی باشد آن را بطور معمول با n نمایش می دهند. در

این شرایط J_n و J_{-n} استعلاال خطی ندارند $J_{-n}(x) = (-1)^n J_n(x)$

(ب) اگر $v=0$ باشد : (تابع وبر)

$$Y_v(x) = \frac{2}{\pi} \left[\ln \frac{1}{2} x + y \right] J_v(x) - \frac{1}{\pi} \sum_{n=0}^{v-1} \frac{v-n-1}{n!} \left(\frac{1}{2} x\right)^{2n-v}$$

$$- \frac{1}{\pi} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \left(\frac{x}{2}\right)^{2n-v}}{n! (n+v)!} \left[1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n+1} + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n+v} \right]$$

ثابت اویلر $y = 0.57721566$

$$y_2 = BY_0(x)$$

(ج) اگر v یک عدد صحیح باشد :

$$y_2 = BY_v(x)$$

بنابراین جواب معادله بسل را می توان بصورت زیر نوشت :

1. اگر v یک عدد صحیح یا صفر

نباشد

$$y = AJ_v(x) + J_{-v}(x)$$

2. اگر v یک عدد صحیح یا صفر باشد

$$y = AJ_v(x) + BY_v(x)$$

معادله دیفرانسیل تعدیل یافته بسل

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$x^2 \frac{d^2y}{dx^2} + x \frac{dy}{dx} - (x^2 - v^2)y = 0$$

به جای x ما ix قرار می دهیم .

$$y = AJ_v(ix) + BJ_{-v}(ix) \quad \text{or} \quad y = AJ_v(ix) + BY_v(ix)$$

و پس از ساده سازی داریم :

$$y = C_1 I_v(x) + C_2 I_{-v}(x) \quad \text{or} \quad y = C_1 I_v(x) + C_2 K_v(x)$$

v صفر یا صحیح نباشد v عدد طبیعی یا صفر

$$I_v(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\left(\frac{x}{2}\right)^{v+2k}}{k!(n+k)!}$$

$$K_v(x) = (-1)^{n+1} \left[\ln\left(\frac{x}{2}\right) + y \right] I_v(x) + \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{n-1} (n-k-1) \left(\frac{x}{2}\right)^{2k-n} + \frac{(-1)^n}{2} \sum_{k!(n+k)!} \left(\frac{x}{2}\right)^{n+2k} \phi(k) + \phi(n+k)$$

$$y = \lim_{m \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{m} - \ln m \right) = 0.5772 \quad \text{ثابت اویلر}$$

$$\phi(p) = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{p} \quad , \quad \phi(0) = 0$$

حل معادلات دیفرانسیل مرتبه دوم خطی با ضرایب متغیر به روش بسل

فرم کلی معادلات بسل از معروف ترین معادلات مرتبه دوم همگن می باشند که در شکل های مختلف بیان شده و در مراجع مختلف بخصوص کتاب های انتقال حرارت که اکثر فرایندهای آن منجر به این گونه معادلات می گردد مورد استفاده قرار گرفته است و ساده ترین آن به فرم کلی زیر می باشد :

$$x^2 y'' + \alpha x y' + (m^2 x^\beta + \eta) y = 0$$

پاسخ این معادله به صورت $y(x) = \sum_1^2 C_n x^{\frac{\lambda}{\mu}} Z_v \left(|m| \mu x^{\frac{1}{\mu}} \right)$ می باشد که در آن

$$\lambda = \frac{1 - \alpha}{\beta}$$

$$\mu = \frac{2}{\beta}$$

$$v = \mu \sqrt{\left(\frac{\lambda}{\mu}\right)^2 - \eta}$$

می باشد و مقدار Z براساس v و m از جدول زیر بدست می آید :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

m	ν	Z_1	Z_2
حقیقی	غیر صحیح	J_ν	$J_{-\nu}$
	صحیح	J_ν	I_ν
مختلط	غیر صحیح	Y_ν	$Y_{-\nu}$
	صحیح	Y_ν	K_ν

بنابراین برای حل این نوع معادلات اولین گام بدست آوردن α ، β ، m و η می باشد سپس مقدار μ ، λ و ν را بدست آورده و از جدول مقدار Z_1 و Z_2 را خوانده و به صورت $y = C_1 Z_1 + C_2 Z_2$ می نویسیم .

فلسفه معادلات بسل از حل معادلات مرتبه دوم به روش سری ها بدست آمد. (حل معادلات به روش سری) در اینجا اشاره مختصری به آن می کنیم.

توابع بسل دارای خواصی می باشد که به شرح زیر می باشد .

الف- ریشه های معادله بسل

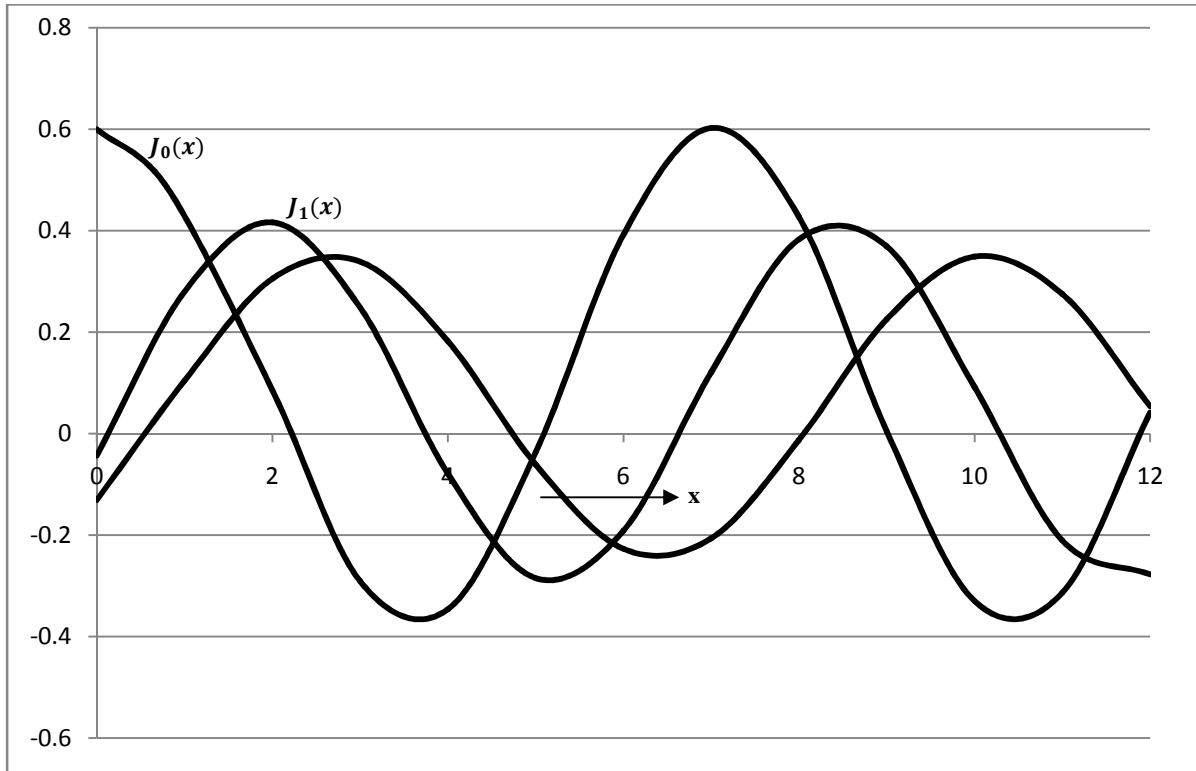
توابع $J_n(x)$ و $y_n(x)$ ریشه های زیادی دارند که مقادیر عددی آنها در هند بوک های ریاضی موجود است.

تعدادی از این ریشه ها در جدول پایین ارائه شده است.

تعدادی از ریشه های $J_0(x)$ و $Y_0(x)$

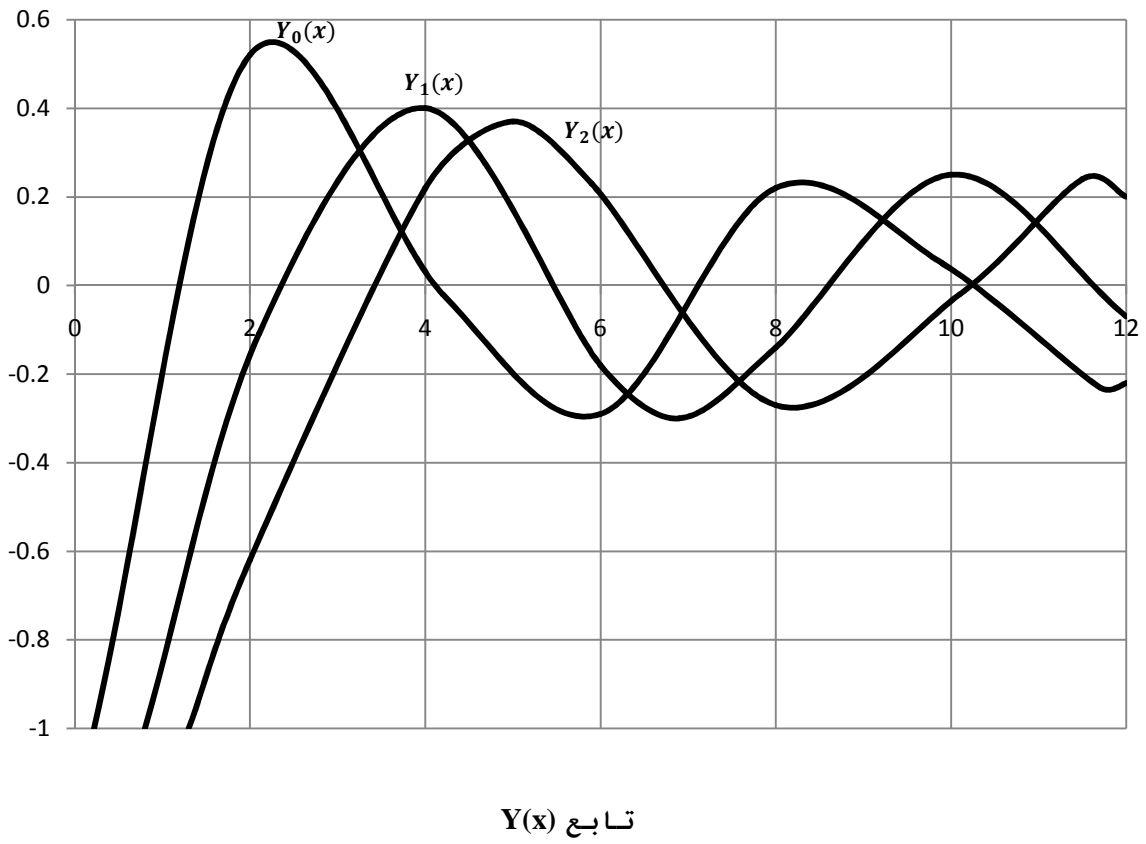
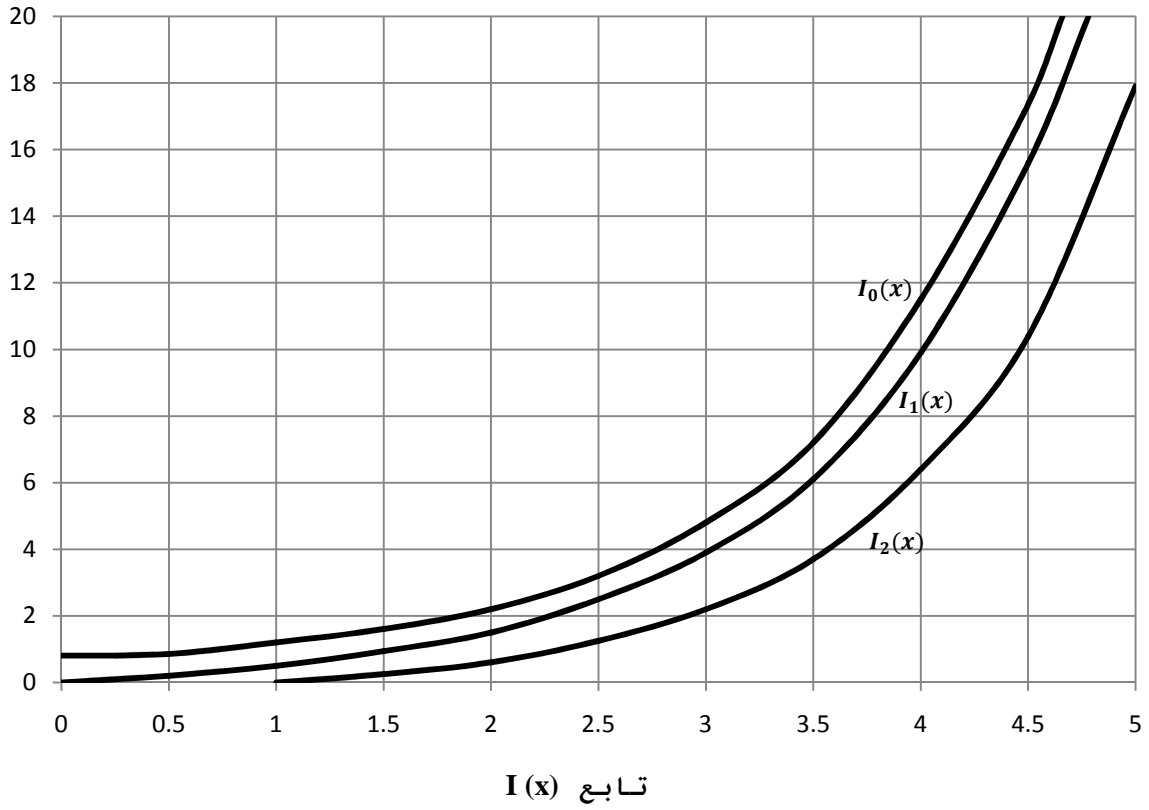
	2.404	5.502	8.653	11.791	14.93	18.071
	0.893	3.957	7.086	10.222	13.361	16.500

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

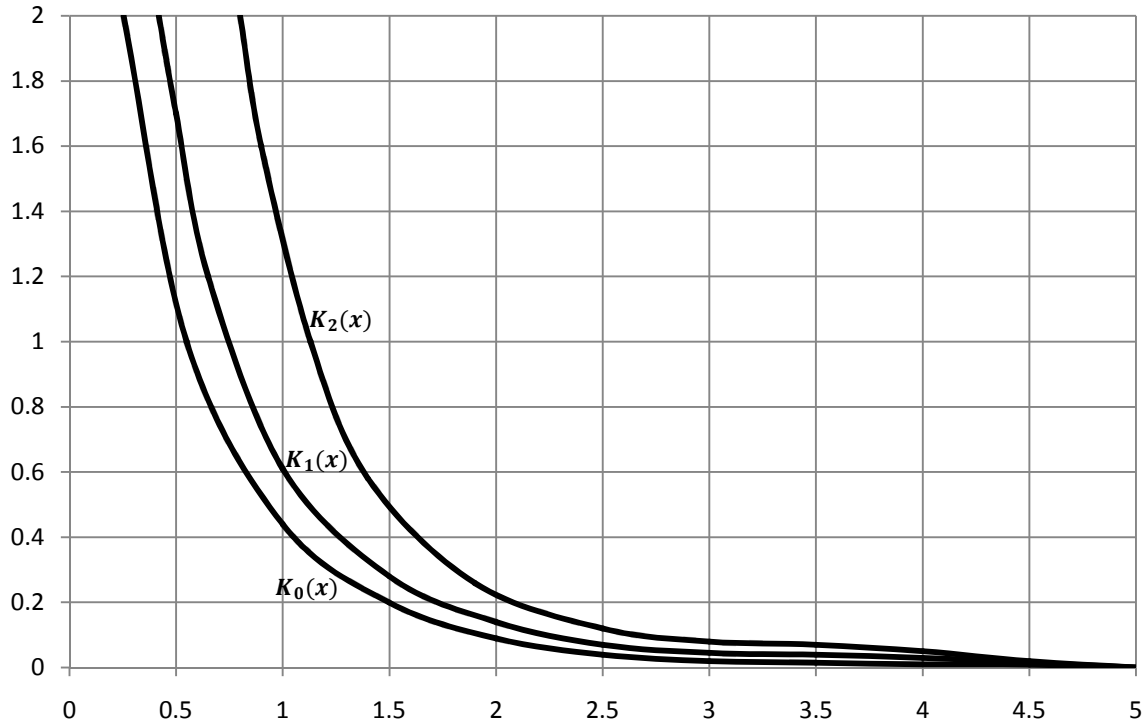


تابع $J(x)$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل



مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل



تابع $K(x)$

ب- مقدار تابع بسل

برای x های بزرگ :

$$J_n(x) \cong \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \cos$$

$$Y_n(x) \cong \sqrt{\frac{2}{\pi x}} \sin$$

$$I_n(x) \cong \frac{1}{\sqrt{2\pi x}} e$$

$$K_n(x) \cong \frac{1}{\sqrt{2\pi x}}$$

برای x های کوچک :

$$J_n(x) \cong \frac{1}{2^n n!} x^n$$

$$Y_n(x) \cong \frac{-2^n (n-1)!}{\pi}$$

$$I_n(x) \cong \frac{1}{2^n n!} x^n$$

$$K_n(x) \cong 2^n (n -$$

پ - برخی از رابطه های جبری بین مرتبه های مختلف توابع بسل

$$J_{n+1}(x) = \frac{2n}{x} J_n$$

$$Y_{n+1}(x) = \frac{2n}{x} Y_n$$

$$I_{n+1}(x) = -\frac{2n}{x}$$

$$K_{n+1}(x) = \frac{2n}{x} K$$

ت - مشتق برخی از توابع بسل

$$\frac{d}{dx} [x^v Z_v(mx)] :$$

$$\frac{d}{dx} [x^{-v} Z_v(mx)]$$

$$\frac{d}{dx} [Z_v(mx)] =$$

$$\frac{d}{dx} [Z_v(mx)] =$$

ث - برخی از رابطه های بین مشتق و مرتبه های مختلف توابع بسل

$$J'_n(x) = \frac{1}{2} [J_{n-1}$$

$$xJ'_n(x) = xJ_{n-1}$$

$$xJ'_n(x) = nJ_n(x)$$

نکته : رابطه های بالا، برای تابع $Y_n(x)$ نیز صادق است .

$$I'_n(x) = \frac{1}{2} [I_{n-1}$$

$$xI'_n(x) = xI_{n-1}$$

$$xI'_n(x) = xI_{n+1}$$

$$K'_n(x) = -\frac{1}{2} [K$$

$$nK'_n(x) = -xK_n(x)$$

$$nK'_n(x) = nK_n(x)$$

ج - رابطه هایی برای انتگرال توابع بسل

$$\int xJ_0(x)dx = xJ_1(x)$$

$$\int J_1(x)dx = -J_0(x)$$

$$\int x^n J_{n-1}(x)dx = x^n J_n(x)$$

$$\int x^{-n} J_{n+1}(x)dx = -x^{-n} J_n(x)$$

$$\int x^m J_n(x)dx = -x^m J_{n+1}(x) + \frac{m}{n} x^m J_n(x)$$

$$\int xJ_n(\alpha x)J_n(\beta x)dx = \frac{1}{\alpha^2 - \beta^2} [x\beta J_n(\alpha x)J'_n(\beta x) - x\alpha J'_n(\alpha x)J_n(\beta x)]$$

$$\int xJ_n^2(\alpha x)dx = \frac{x^2}{2} [J_n^2(\alpha x) - J_{n-1}(\alpha x)J_{n+1}(\alpha x)]$$

مثال (21) معادله مقابل را حل نمایید.

$$x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} + 2x \frac{dy}{dx} - 4xy = 0$$

حل : با استفاده از استراتژی حل این نوع معادلات داریم :

$$\alpha = 2, \beta = 1, \lambda = \frac{1-\alpha}{\beta} = -1, \mu = 2, \nu = 2\sqrt{(-1/2)^2} = -1$$

با توجه به اینکه زیر رادیکال هم منفی و هم مثبت صحیح می باشد ، برای انتخاب جواب مناسب ، رادیکال را با توان 2 حذف می کنیم که جواب منفی باقی می ماند .

$$m^2 = -4 \Rightarrow m = \sqrt{-4} = \pm 2i$$

طبق نتایج m مختلط و v صحیح می باشد در نتیجه :

$$y_h = x^{-\frac{1}{2}} [C_1 Y_{-1}(4\sqrt{x}) + C_2 K_{-1}(4\sqrt{x})]$$

مثال (22) معادله $4x^2 y'' + 2xy' + 4x^2 y = 0$ را حل کنید.

حل :

برای حل ابتدا باید به شکل معادلات بسل در آوریم در نتیجه معادله بر 4 تقسیم می گردد. براساس استراتژی تدوین شده داریم :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$x^2 y'' + 1/2 xy' + xy = 0 \Rightarrow \alpha = \frac{1}{2}, \beta = 2, \lambda = \frac{1-\frac{1}{2}}{2} = \frac{1}{4}, \mu = \frac{2}{2} = 1 \text{ و } |m| = 1$$

$$v = \mu \sqrt{\left(\frac{\lambda}{\mu}\right)^2 - \eta} = \lambda = \frac{1}{4}$$

که در آن v غیر صحیح و m حقیقی می باشد پس در نتیجه جواب به صورت $y(x) = x^{\frac{1}{4}} [C_1 J_{\frac{1}{4}}(x) + C_2 J_{\frac{3}{4}}(x)]$ می باشد.

حل معادلات مرتبه دوم خطی همگن با ضرایب متغیر به روش کوشی و اویلر

معادله به فرم $x^2 y'' + \alpha xy' + \beta y = 0$ معادله کوشی و اویلر نام دارد که در این معادلات x در تابع y ضرب نشده است. برای حل، ابتدا معادله مشخصه $r(r-1) + \alpha r + \beta = 0$ را تشکیل داده و مقدار r را بدست می آوریم.

$$r(r-1) + \alpha r + \beta = 0$$

$$\Rightarrow r^2 + (\alpha - 1)r + \beta = 0 \Rightarrow \Delta = (\alpha - 1)^2 - 4\beta \Rightarrow r = \frac{-(\alpha-1) \pm \sqrt{\Delta}}{2}$$

و براساس مقدار r و Δ سه پاسخ متفاوت به شکل زیر بدست می آید :

$$\begin{cases} \Delta > 0 : r_1, r_2 \rightarrow y = C_1 x^{r_1} + C_2 x^{r_2} \\ \Delta = 0 : r \rightarrow y = x^r (C_1 + C_2 \ln x) \\ \Delta < 0 : r = v \pm \mu i \rightarrow y = x^v [C_1 \sin(\mu \ln x) + C_2 \cos(\mu \ln x)] \end{cases}$$

مثال (23) معادله $x^2 y'' + 3xy' + 5y = 0$ را حل کنید.

با توجه به نوع شکل معادله، معادله از نوع کوشی اویلر می باشد که در آن $\alpha = 3$ و $\beta = 5$ می باشد در نتیجه معادله مشخصه آن :

$$r^2 + (3 - 1)r + 5 = 0$$

$$\Delta = (3 - 1)^2 - 4 * 5 = 4 - 20 = -16 < 0, r = \frac{-(3-1) \pm \sqrt{-16}}{2} = \frac{-2 \pm 4i}{2} = -1 \pm 2i$$

در نتیجه داریم :

$$\Delta < 0, \begin{cases} v = -1 \\ \mu = 2 \end{cases}$$

براساس مطالب گفته شده شکل سوم معادلات کوشی اویلر می باشد و جواب به صورت :

$$y = (C_1 \sin(2 \ln x) + C_2 \cos(2 \ln x)) x^{-1}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

مثال (24) معادله $x^2y'' + 5xy' + 4y = 0$ را همانند مثال قبل حل کنید.

$$r^2 + 4r + 4 = 0 \Rightarrow \begin{cases} r = -2 \\ \Delta = 0 \end{cases} \Rightarrow y = (C_1 + C_2 \ln x)x^{-2}$$

- معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی غیرهمگن با ضرائب متغیر :

$$y'' + P(x)y' + Q(x)y = G(x)$$

برای حل اینگونه معادلات در ابتدا فرض می کنیم که $G(x)=0$ و جوابهای همگن (y_n) را بدست می آوریم. پس از تعیین جوابهای مستقل خطی y_1 و y_2 برای حالت همگن، یک روش مناسب برای یافتن جواب خصوصی y_p ، "روش تغییر پارامترها" می باشد که در این روش فرض می شود که $y_p = u_1y_1 + u_2y_2$ باشد. برای یافتن توابع u_1 و u_2 ، مشتق مرتبه اول و دوم y_p محاسبه شده و در معادله دیفرانسیل جایگذاری می شود.

$$y'_p = u'_1y_1 + u'_2y_2 + u_1y'_1 + u_2y'_2$$

با توجه به اینکه u_1 و u_2 توابع دلخواه می باشند، می توانیم فرض کنیم که $u'_1y_1 + u'_2y_2 = 0$ در نتیجه پس از ساده سازی داریم:

$$y'_p = u_1y'_1 + u_2y'_2$$

و حال مشتق دوم آن $y''_p = u_1y''_1 + u'_1y'_1 + u_2y''_2 + u'_2y'_2$ می گردد. با جایگذاری در معادله اصلی و مرتب کردن آن و با توجه به اینکه y_1 و y_2 جواب های معادله همگن $y'' + P(x)y' + Q(x)y = 0$ می باشند داریم:

$$u_1 \underbrace{(y''_1 + P(x)y'_1 + Q(x)y_1)}_{=0} + u_2 \underbrace{(y''_2 + P(x)y'_2 + Q(x)y_2)}_{=0} + u'_1y'_1 + u'_2y'_2 = G(x)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} u'_1y'_1 + u'_2y'_2 = G(x) & \text{نتیجه معادله بالا} \\ u_1y_1 + u_2y_2 = 0 & \text{فرض} \end{cases}$$

یک دستگاه دو معادله دو مجهول داریم که با حل آن خواهیم داشت:

$$y_p = (-y_1) \int \frac{G(x)y_2 dx}{\omega} + y_2 \int \frac{G(x)y_1 dx}{\omega}$$

که در آن $\omega = y_1y'_2 - y_2y'_1$ می باشد.

شرط جواب رسیدن این معادله این است که $\omega \neq 0$ باشد.

فقط برای مطالعه

راه دیگر حل معادلات مرتبه دوم نا همگن $G(x) \neq 0$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

برای حل چنین معادلاتی فرض می کنیم که $G(x)$ مساوی صفر است و جواب همگن آنرا به صورت y_1, y_2 بدست می آوریم و با داشتن y_1, y_2 جواب خصوصی به صورت $y_p = C_1 y_1 \int \frac{\omega_1}{\omega} G(x) dx + C_2 y_2 \int \frac{\omega_2}{\omega} G(x) dx$ بدست می آید که در آن

$$\omega = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y'_1 & y'_2 \end{vmatrix}, \omega_1 = \begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ 1 & y'_2 \end{vmatrix}, \omega_2 = \begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y'_1 & 1 \end{vmatrix}$$

و برای تعداد دفعات بیشتر چنین داریم :

$$\omega = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & y_3 & \dots & y_n \\ y'_1 & y'_2 & y'_3 & \dots & y'_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^n & y_2^n & y_3^n & \dots & y_n^n \end{vmatrix}, \omega_1 = \begin{vmatrix} 0 & \dots & y_n \\ 0 & \dots & y'_n \\ 0 & \dots & y''_n \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \dots & y_n^n \end{vmatrix}$$

مثال 25) با توجه به روابط مطرح شده معادله رو به رو را حل کنید.

$$y'' + 4y' + 4y = x^3 e^{-2x}$$

مرحله اول : ابتدا فرض می کنیم $G(x)=0$ و معادله به صورت $y'' + 4y' + 4y = 0$ تبدیل می شود. این معادله یک معادله مرتبه دوم با ضرایب ثابت و معادله مشخصه $r^2 + 4r + 4 = 0$ می باشد.

مرحله دوم (بدست آوردن r) :

$$r = \frac{-4 \pm \sqrt{16 - 16}}{2} = -2$$

مرحله سوم (محاسبه Δ) : چون $\Delta = 0$ می باشد ما دارای دو جواب متفاوت

$$\begin{cases} y_1 = e^{-2x} \\ y_2 = x e^{-2x} \end{cases} \text{ می باشیم.}$$

مرحله چهارم محاسبه رانسکین (ω) :

$$\omega = \begin{vmatrix} r_1 & \dots & r_2 \\ r'_1 & \dots & r'_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} e^{-2x} & \dots & x e^{-2x} \\ -2e^{-2x} & \dots & e^{-2x} - 2x e^{-2x} \end{vmatrix} = e^{-2x}(e^{-2x} - 2x e^{-2x}) - 2e^{-2x}(x e^{-2x}) = e^{-4x} - 2x e^{-4x} + 2x e^{-4x} = e^{-4x} = \omega$$

$$\omega_1 = \begin{vmatrix} 0 & e^{-2x} \\ 1 & e^{-2x} - 2x e^{-2x} \end{vmatrix} \Rightarrow \omega_1 = -x e^{-2x}$$

$$\omega_2 = \begin{vmatrix} e^{-2x} & 0 \\ -2e^{-2x} & 1 \end{vmatrix} \Rightarrow \omega_2 = e^{-2x}$$

مرحله پنجم محاسبه y_p :

$$y_p = -C_1 e^{-2x} \int \frac{x e^{-2x}}{e^{-4x}} (x^3 e^{-2x}) dx + C_2 x e^{-2x} \int \frac{e^{-2x}}{e^{-4x}} (x^3 e^{-2x}) dx$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$y_p = C_1 e^{-2x} \int (-x^4) dx + C_2 x e^{-2x} \int (x^3) dx$$

$$y_p = C_1 e^{-2x} \left(-\frac{x^5}{5} \right) + C_2 x e^{-2x} \left(\frac{x^4}{4} \right) \Rightarrow y_p = \frac{C e^{-2x} x^5}{20}$$

$$\Rightarrow y = A e^{-2x} + B x e^{-2x} + \frac{C e^{-2x} x^5}{20}$$

- معادله دیفرانسیل مرتبه دوم غیر خطی : (حالت عمومی ندارد-چند حالت خاص بررسی می شود)

الف) اگر معادله دیفرانسیل فاقد y باشد. [معادله ای می سازیم فاقد y باشد]

مثال (26) معادله مقابل را حل کنید .

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = x \left(\frac{dy}{dx} \right)^3$$

$$\xrightarrow{\text{تغییر متغیر می دهیم}} p = \frac{dy}{dx} \rightarrow \frac{dp}{dx} = \frac{d^2 y}{dx^2} \Rightarrow \frac{dp}{dx} = x p^3$$

$$\Rightarrow \frac{dp}{p^3} = x dx \Rightarrow -\frac{1}{2} p^{-2} = \frac{1}{2} x^2 + k_1 \rightarrow p^2 = \frac{1}{2k_1 - x^2}$$

$$p = \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\sqrt{2k_1 - x^2}} \rightarrow dy = \frac{dx}{\sqrt{2k_1 - x^2}} \Rightarrow y = \pm \sin^{-1} \left(\frac{x}{\sqrt{2k_1}} \right) + k_2$$

ب) اگر معادله دیفرانسیل فاقد x باشد. (معادله ای می سازیم فاقد x باشد)

$$p = \frac{dy}{dx} \quad (\text{باشد})$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{dp}{dx} = \frac{dp}{dy} \cdot \frac{dy}{dx} = p \frac{dp}{dy}$$

مثال (27) معادله مقابل را حل کنید .

$$y \frac{d^2 y}{dx^2} + 1 = \left(\frac{dy}{dx} \right)^2$$

$$y p \frac{dp}{dy} + 1 = p^2 \Rightarrow \frac{p dp}{p^2 - 1} = \frac{dy}{y} \Rightarrow \frac{1}{2} \ln(p^2 - 1) = \ln y + \underbrace{\ln a}_{k_1} = \ln(ya)$$

$$\rightarrow \sqrt{p^2 - 1} = ay \Rightarrow p = \frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{1 + a^2 y^2} \Rightarrow x = \frac{1}{a} \operatorname{arcsinh}(ay) + k_2 \rightarrow \begin{cases} y = \frac{1}{a} \sinh(k + ay) \\ y = \frac{1}{a} \sinh(k - ay) \end{cases}$$

حل معادلات دیفرانسیل یاره ای

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

فرم کلی معادلات دیفرانسیل پاره ای به صورت

$$\Delta \left(A \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + B \frac{\partial F}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} + D \left(F, \frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, x, y \right) \right) = 0$$

باشد که براساس میزان $\Delta = B^2 - 4AC$ به سه صورت نامگذاری می شود.

(Elliptic) معادله بیضی گون

If : $\Delta < 0 \rightarrow$

If : (Parabolic) معادله سهمی گون

$\Delta = 0 \rightarrow$

If : (Hyperbolic) معادله هذلولی

$\Delta > 0 \rightarrow$

- انواع شرایط مرزی

1. اگر شرط مرزی ، مقدار تابع به ازاء متغییر مستقل در یک مرز را بدهد ، شرط مرزی نوع اول یا شرط مرزی دریکه گویند .

$$at \ t = 0 \rightarrow T = f(x) \quad , \quad at \ x = 0 \rightarrow T = 0$$

2. اگر شرط مرزی مقدار مشتق تابع را به ازای متغییر مستقل در یک مرز را بدهد ، شرط مرزی نوع دوم یا شرط مرزی نیومن گویند .

$$at \ r = 0 \rightarrow \frac{dT}{dr} = 0$$

3. اگر شرط مرزی در یک مرز رابطه ی بین مقدار تابع و مشتق تابع را بدهد ، شرط مرزی نوع سوم یا رابین گویند .

$$at \ x = L \rightarrow h(T - T_{\infty}) = -K \frac{dT}{dx}$$

برای حل اینگونه معادلات باید با چندین مفهوم آشنا باشیم ؛

توابع متعامد :

توابع $\Phi_m(x), \Phi_n(x)$ را با تابع وزنی $\omega(x)$ در فاصله a, b متعامد گویند ، اگر

$$\int_b^a \omega(x) \Phi_n(x) \Phi_m(x) dx = \begin{cases} 0 & m \neq n \\ k & m = n, k \neq 0 \end{cases}$$

اگر $k=1$ باشد ، تابع را متعامد نرمال گویند .

مثال (28) ثابت کنید $\sin(mx), \sin(nx)$ در فاصله ی 0 تا π با تابع وزنی واحد ، متعامد است .

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

نکته :

$$\begin{cases} 2 \sin(nx) \sin(mx) = \cos(n-m)x - \cos(n+m)x \\ \sin^2(nx) = \frac{1-\cos 2nx}{2} \end{cases}$$

اثبات :

$$\int_0^\pi \sin(nx) \sin(mx) dx =$$

$$\frac{1}{2} \int [\cos(n-m)x - \cos(n+m)x] dx = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{n-m} \sin(n-m)x \right]_0^\pi - \frac{1}{2} \left[\frac{1}{n+m} \sin(n+m)x \right]_0^\pi = 0$$

شرایط بالا در صورتیکه $m \neq n$ باشد اثبات شده است، حال ببینیم در شرایطی که $n = m$ باشد چگونه خواهد شد .

$$\int_0^\pi \sin(nx) \sin(mx) dx = \int_0^\pi \sin^2(nx) dx = \int_0^\pi \frac{(1-\cos 2nx)}{2} dx = \left[\frac{x}{2} \right]_0^\pi - \left[\frac{1}{4n} \sin 2nx \right]_0^\pi = \frac{\pi}{2}$$

برای این که این تابع متعامد نرمال باشد، تابع وزنی چه مقدار خواهد شد

$$if \quad \omega(x) = \frac{2}{\pi} \rightarrow \frac{\sin(mx)}{\sqrt{\frac{2}{\pi}}}, \frac{\sin(nx)}{\sqrt{\frac{2}{\pi}}}$$

که با جایگزینی می توانیم به تابع نرمال برسیم .

معادلات اشتروم لیوویل :

هر معادله به صورت $\frac{d}{dx} \left[P(x) \frac{dy}{dx} \right] + [q(x) + \lambda \omega(x)]y = 0$ که در آن λ عدد ثابت می باشد و p ، q و ω توابعی از x می باشند و به ازاء هر λ جوابی متناظر بدست می آید یک معادله اشتروم لیوویل می باشد اینگونه معادلات اگر دارای شرایط مرزی زیر باشند توابع متعامد خواهند بود:

- 1) At $x=a$ $y=0$
- 2) At $x=a$ $\frac{dy}{dx} = 0$
- 3) At $x=a$ $\frac{dy}{dx} = \beta y$

حل معادلات دیفرانسیل پاره ای به روش جداسازی متغیرها

برای حل معادلات دیفرانسیل پاره ای از یک مثال شروع می کنیم .

(مثال 29) معادله دیفرانسیل پاره ای زیر را حل نمایید .

$$\alpha \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = \frac{\partial T}{\partial t}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

شروط

مرزی

$$\begin{cases} T(0, t) = 0 \\ T(L, t) = 0 \\ T(x, 0) = T_i \end{cases}$$

ابتدا بررسی می کنیم که T (متغیر مورد اندازه گیری) به چه پارامترهایی بستگی دارد.
 $T = f(x, t)$

همانطور که از صورت مسئله مشهود است، T تابعی از (t) و مکان (x) می باشد. بنابراین می توانیم T را حاصلضرب دو تابع مستقل $f(x)$ و $g(t)$ در نظر بگیریم.

$$T = f(x) \cdot g(t)$$

حال از این تابع مشتق گیری نموده و در معادله اصلی قرار می دهیم :

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = \frac{d^2 F}{dx^2} \cdot g(t)$$

$$\frac{\partial T}{\partial t} = F(x) \cdot \frac{dg(t)}{dt}$$

$$\alpha \frac{d^2 F}{dx^2} \cdot g(t) = F(x) \frac{dg(t)}{dt}$$

و سپس جداسازی را طوری انجام می دهیم که کلیه متغیرهای (x) و کلیه متغیرهای (t) در دو طرف تساوی قرار گیرد :

$$\underbrace{\frac{1}{F(x)} \frac{d^2 f(x)}{dx^2}}_{II} = \underbrace{\frac{1}{\alpha g(t)} \frac{dg(t)}{dt}}_I = \gamma$$

I تابعی از t و II تابعی از x است. این دو تابع برابرند و می توان عددی مثل گاما (γ) به آن اختصاص داد.

γ می تواند مثبت یا منفی و یا صفر باشد.

$$\gamma \begin{cases} \lambda^2 & \text{مثبت} \\ -\lambda^2 & \text{منفی} \end{cases}$$

که برای رسیدن به پاسخ صحیح باید علامت صحیح آن انتخاب شود. برای انتخاب علامت از شروط مرزی و شروط معادله اشتروم لیوویل استفاده می کنیم. بنابراین ابتدا شروط مرزی را به شکل توابع g و F می نویسیم :

$$T(0, t) = 0 \Rightarrow F(0)g(t) = 0 \xrightarrow{g(t) \neq 0} F(0) = 0 \qquad \text{آنگاه } T(x, t) = f(x) \cdot g(t) = 0$$

زیرا اگر $g(t) = 0$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

باشد پس $T = g.F$ همیشه صفر است. $T(L, t) = 0 \Rightarrow F(L).g(t) = 0 \rightarrow F(L) = 0$

$$g(t) = 0 \text{ اگر } T(x, 0) = T_i \Rightarrow \boxed{F(x).g(0) = T_i}$$

شرط مرزی در 3 حالت همگن می باشند. (براساس معادلات اشتروم لیوویل)

1. مقدار تابع در مرز برابر صفر باشد.
2. مشتق تابع در مرز برابر صفر باشد.
3. مشتق تابع در مرز برابر ضریبی از تابع در همان مرز باشد.

با توجه به شرط مرزی اشتروم لیوویل ، x شرط مرزی همگن است زیرا در هر دو مرز تعریف شده مقادیر آن همگن می باشد.

علامت γ طوری انتخاب می شود که پاسخ معادله با شرط مرزی همگن منجر به یک تابع متعامد گردد .

$$1) \text{ if } : \gamma > 0 \rightarrow \gamma = \lambda^2$$

$$\frac{1}{F} \frac{d^2 F}{dx^2} = \lambda^2 \rightarrow \frac{d^2 F}{dx^2} - \lambda^2 F = 0$$

$$r^2 = \lambda^2 \rightarrow r = \pm \lambda$$

$$F = Ae^{\lambda x} + Be^{-\lambda x} = C \sinh \lambda x + D \cosh \lambda x$$

مشاهده می شود که معادله بدست آمده متعامد نمی باشد . پس نتیجه می شود که γ باید منفی باشد. راه دیگر بیان مسئله به این شکل است که :

$$F = C \sinh \lambda x + D \cosh \lambda x$$

$$F = C \sinh(0) + D \cosh(0) = 0 + D = 0 \rightarrow D = 0 \quad \text{شرط مرزی اول}$$

$$F = C \sinh(\lambda L) = 0 \rightarrow \sinh(\lambda L) \neq 0 \rightarrow C = 0 \rightarrow \boxed{F = 0} \text{ (اشتباه است) دوم شرط مرزی دوم}$$

پس γ نمی تواند شیب باشد .

$$2) \text{ if } \gamma = 0$$

$$\frac{1}{F} \frac{d^2 F}{dx^2} = 0$$

$$F = Ax + B$$

$$F(0) = 0 \rightarrow B = 0 \quad \text{شرط مرزی اول}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$F(L) = 0 \rightarrow AL = 0 \rightarrow A = 0 \rightarrow \boxed{F = 0 \text{ (اشتباه است)}} \quad \text{شرط مرزی دوم}$$

3) If : $\gamma < 0 \rightarrow \gamma = -\lambda^2$ در نتیجه در حالت سوم :

$$-\lambda^2 \rightarrow \frac{d^2 F}{dx^2} = +\lambda^2 F = 0$$

$$r^2 + \lambda^2 = 0 \rightarrow r = \pm \lambda i$$

$$F = \underbrace{A \sin(\lambda x)}_I + \underbrace{B \cos(\lambda x)}_{II}$$

I و II متعامدند پس F متعامد می باشد.

• نتیجه : معمولا علامت γ مخالف علامت تابع همگن خواهد بود .

$$F(0) = 0 \quad \text{شرط مرزی اول}$$

$$\rightarrow A \sin(0) + B \cos(0) = 0 \Rightarrow 0 + B = 0 \rightarrow B = 0$$

$$F(L) = 0 \rightarrow A \sin(\lambda L) = 0 \quad \text{شرط مرزی دوم}$$

$$\xrightarrow{A \neq 0} \sin(\lambda L) = 0 \rightarrow \lambda L = n\pi \rightarrow \lambda = \frac{n\pi}{L}$$

وقتی مسئله n جواب دارد مجموع جوابها نیز جواب است یعنی :

$$\rightarrow \boxed{F = \sum A_n \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right)}$$

$$\frac{1}{\alpha} g(t) \frac{dg}{dt} = -\lambda^2 \rightarrow \frac{dg}{g} = -\lambda^2 \alpha dt \rightarrow \ln g = -\lambda^2 \alpha t + \ln c \rightarrow g(t) = ce^{-\lambda^2 \alpha t} \rightarrow T = g(t). F(x)$$

$$= \sum k_n \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right) e^{-\lambda^2 \alpha t}$$

که k_n در آن عدد ثابت جدید و حاصلضرب $c.A_n$ می باشد. برای بدست آوردن k_n از شرط مرزی سوم استفاده می کنیم :

$$T(x, 0) = T_i \rightarrow T_i = \sum k_n \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right) e^{-\lambda^2 \alpha(0)} = \sum k_n \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right)$$

حال برای حذف Σ می توانیم از سری فوریه و یا قوانین توابع متعامد استفاده کنیم که $\sin(x)$ یک تابع متعامد است. بنابراین طرفین را در $\sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right)$ ضرب نموده و از آنها در فاصله 0 تا L انتگرال گیری می کنیم. با توجه به توابع متعامد تمام عبارتهای داخل Σ حذف می شود به جز جمله nام یعنی داریم :

$$\int_0^L T_i \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right) dx = \int_0^L k_n \sin^2 \frac{n\pi}{L} (x) dx$$

فرمولاسیون و مدلسازی مسائل در مهندسی شیمی

منظور از مدلسازی ریاضی یافتن معادله یا معادلاتی است که بیانگر تاثیر متغیرهای مختلف و نحوه تاثیر آنها بر خروجی مسئله (پارامتر مطلوب) می باشد. مراحل مختلف فرمولاسیون مسئله به شرح زیر است:

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

1. شناخت دقیق فیزیک مسئله و کلیه شرایط فیزیکی حاکم بر آن
2. تعیین متغیرهای مستقل و غیر مستقل سیستم
3. تعیین خصوصیات فیزیکی و شیمیایی نحوه تغییرات آنها
4. انتخاب سیستم و حجم کنترل (المان)
5. انتخاب قوانین کلی حاکم بر مسئله براساس فیزیک مسئله و پارامتر مطلوب
6. قراردادان روابط خاص
7. فرضیات ساده کننده منطبق بر فیزیک مسئله
8. تعیین شرایط اولیه و شرایط مرزی مناسب
9. انتخاب تکنیک مناسب برای حل معادلات
10. تجزیه و تحلیل جوابها

بنابراین برای انجام یک مدلسازی مناسب باید ابتدا با استفاده از فیزیک مسئله و قوانین حاکم به یک معادله دیفرانسیل با شرایط مرزی مناسب رسیده و سپس با استفاده از تکنیک های موجود این معادله دیفرانسیل را حل نمود . شرح مراحل مختلف فرمولاسیون مسئله عبارتند از :

1. شناخت دقیق فیزیک مسئله :

برای شناخت فیزیک مسئله لازم است شکل مسئله بدقت رسم گردد و مقادیر معلوم بر روی آن مشخص شود .

2. قضیه متغیرهای مستقل و غیرمستقل :

پس از رسم شکل ، متغیرها بر روی آن تعیین می گردد . متغیرها عبارتند از پارامترهایی که تغییر می کنند و پارامترهایی که پارامترهای اصلی براساس آن تغییر می کند مثلاً تغییر دما در طول یک میله به صورت $T = f(x)$ و تغییر دما در طول شعاع و طول لوله به صورت $T = f(x, r)$ بیان می گردد .

3. خصوصیات شیمیایی و فیزیکی :

کلیه متغیرهای وابسته با فیزیک مسئله مشخص شده و نحوه تغییرات آنها نیز تعیین می گردد این خصوصیات شامل ضریب هدایت حرارتی (K) ، ضریب انتقال حرارت جابجایی (h) ، دانسیته ρ ، ویسکوزیته μ و ... مربوط به جسم مورد مطالعه می باشد که بسته به نوع مسئله تعیین می گردند .

4. انتخاب نوع سیستم و حجم کنترل :

سیستم مورد مطالعه می تواند به دو صورت انباشته (lumped) و دیفرانسیلی (توزیع یافته) باشد. در فرمولاسیون انباشته متغیر فقط تابعی از زمان است ولی در مدل دیفرانسیلی یا توزیع یافته ، متغیر هم تابع زمان است و هم تابع مکان. فرمولاسیون انباشته برای سیستم ها و مسائلی قابل استفاده است که کمیت مورد مطالعه فقط با زمان تغییر می کند و برحسب مختصات مکانی تغییراتی وجود نداشته باشد و اگر داشته باشد قابل چشم پوشی باشد. نظیر تغییرات حجمی یک تانک آب در حال تخلیه و یا تغییرات دمایی یک کره بسیار کوچک و گرم که داخل استخری از آب می افتد. در این سیستم ها حتماً مسئله انباشتگی مد نظر می باشد.

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

در صورتیکه تغییرات یک کمیت برحسب مختصات مکانی در یک سیستم متغیر باشد فرمولاسیون دیفرانسیلی است ، در این حالت یک جزء دیفرانسیلی بسیار کوچک از جسم به عنوان حجم کنترل یا المان در نظر گرفته می شود و سیستم بر روی آن مورد مطالعه قرار می گیرد و جزء دیفرانسیلی در نظر گرفته شده باید از نظر هندسی و نحوه تغییرات با مسئله هماهنگ باشد. انتخاب مناسب این سیستم نیاز به تمرین و مهارت کافی دارد. تغییرات سرعت سیال روی سطح شیبدار و تغییرات دمایی در یک کره بزرگ داغ در داخل استخر مثالهایی از این مسئله است.

5. انتخاب قوانین حاکم بر مسئله :

بعد از انتخاب سیستم بنا به مسئله مورد نظر یکی از قوانین بقاء را می نویسیم . این قوانین عبارتند از قانون بقاء جرم، قانون بقاء انرژی یا اصل اول ترمودینامیک، قانون بقاء آنتروپی یا اصل دوم ترمودینامیک و موازنه ممنتوم یا اصل دوم نیوتن.

قانون بقاء جرم :

$$\Delta W_i - R_i = \frac{dM_i}{dt}$$

اصل اول ترمودینامیک یا بقاء انرژی :

$$\Delta E = \Delta Q - \Delta W$$

اصل دوم ترمودینامیک یا بقاء آنتروپی :

$$\Delta(SW) + \frac{q}{T} + Sg = \frac{ds}{dt}$$

اصل دوم نیوتن یا موازنه ممنتوم :

$$f = \frac{1}{g} \frac{d(mu)}{dt}$$

براساس فیزیک مسئله هر کدام از این پارامترها عبارت های خاصی به خود می گیرند مثلاً q ممکن است بر اثر جابجایی باشد $q = hA\Delta T$ یا بر اثر هدایت $q = kA \frac{dT}{dx}$ که بسته به فیزیک مسئله قوانین مربوط در معادلات قرار خواهد گرفت.

6. قوانین خاص :

این قوانین عبارتند از :

$PV = RT$	قانون گاز کامل در سیالات
$f = -kx$	قانون هوک در فنرها
$\frac{q}{A} = -k\Delta T$	قانون فوریه در هدایت حرارتی
$\frac{q}{A} = h\Delta T$	قانون نیوتون جابجایی گرمایی
$V = R.i$	قانون اهم در الکتریسیته

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$\frac{q}{A} = \delta T^4$	قانون استفان بولتزمن در تشعشع حرارتی
$\tau = -\mu \Delta x$	قانون سیالات نیوتونی
$J = -D \Delta C$	قانون فیک در انتقال جرم

بعد از جاگذاری این عبارتها ، قدم بعدی ساده نمودن معادله و تبدیل آن به شکل یک معادله دیفرانسیل معمولی یا پاره ای می باشد و در نهایت انتخاب فرضیه ها و شرایط اولیه و شرایط مرزی برای حل معادله و انتخاب یک روش مناسب با استفاده از آنچه تاکنون گفته شده است.
7. فرضیات ساده کننده :

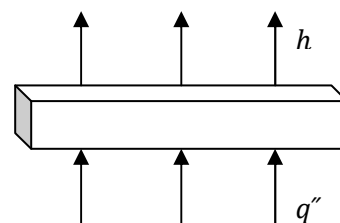
فرضیاتی هستند که گرچه بسیار واقعی نمی باشند ولی با اندک خطای ناچیز باعث سادگی حل مسئله می گردند. مثلاً ثابت بودن k ، ثابت بودن ρ و ... که بر فیزیک مسئله استوار است.
8. تعیین شرایط اولیه و مرزی :

شرایط اولیه براساس زمان و شرایط مرزی براساس مکان تعیین می گردند، در تعیین این شرایط در نظر گرفتن تقارن مسئله ، قراردادن مبدأ مختصات در مکان مناسب بسیار حائز اهمیت است و در حل مسئله کمک فراوانی می نماید. این انتخابها براساس تجربه و از روی مهارت بدست خواهد آمد.
9. انتخاب تکنیک مناسب برای حل :

تکنیک مناسب حل براساس آنچه تاکنون در خصوص معادلات دیفرانسیل مطالعه کردیم چه به صورت عددی و چه به صورت تحلیلی انتخاب می گردد.
10. بدست آوردن جواب درست :

حتماً جواب در شرایط مرزی باید صدق کند وگرنه جواب اشتباه است .
مثال (1) یک صفحه گرم با ضخامت L در حالت اولیه فرض می شود که در دمای T_{∞} قرار دارد ، کف این صفحه در معرض یک تشعشع q'' قرار می گیرد، در بالای صفحه ضریب انتقال حرارت h است. ضخامت صفحه در برابر سایر ابعاد کوچک است ، به طوریکه انتقال حرارت در یک بعد می باشد و از دو طرف نیز انتقال حرارت نداریم، توزیع دما را در دو حالت توزیع یافته و $lumped$ بدست آورید.

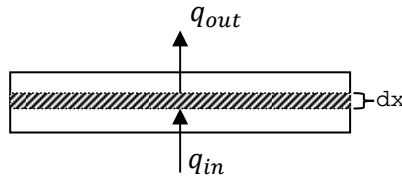
تجمع + مصرف + خروجی =



مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

حل معادله برای سیستم توزیع یافته :

با توجه به اینکه تغییرات در جهت ضخامت داریم ، یک المان بر روی ضخامت می بندیم :



$$q_{in} - q_{out} = \frac{dq}{dt}$$

$$-kA \frac{dT}{dx} \Big|_x + kA \frac{dT}{dx} \Big|_{x+dx} = \frac{d(mcT\Delta x)}{dt}$$

با فرض ثابت بودن m و c و Δx :

$$-kA \frac{dT}{dx} \Big|_x + kA \frac{dT}{dx} \Big|_{x+dx} = mc\Delta x \frac{dT}{dt}$$

به Δx تقسیم می کنیم فرمول مشتق بدست می آید :

$$\frac{d}{dx} \left(-kA \frac{dT}{dx} \right) = mc \frac{dT}{dt}$$

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = \frac{-mc}{kA} \frac{\partial T}{\partial t}$$

→ {
x = L

متغیر استفاده می کنیم $T - T_\infty = \theta \rightarrow \frac{dT}{dt} = \frac{d\theta}{dt}$, $\frac{dT}{dx} = \frac{d\theta}{dx}$ برای حذف ناهمگنی در شرایط مرزی از تغییر

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = \frac{\partial \theta}{\partial t}$$

$$\rightarrow \begin{cases} x = 0 & \frac{d\theta}{dx} = \frac{-q''}{k} \\ x = L & \frac{d\theta}{dx} = \frac{-h}{k} \theta \\ t = 0 & \theta = \theta_0 \end{cases}$$

دله با تکنیکهای حل معادله دیفرانسیل پاره ای قابل حل می باشد .

حل معادله برای سیستم لامپی :

$$q''A + 0 = hA(T - T_\infty) + 0 + \rho c v \frac{dT}{dt}$$

$$q''A = hA(T - T_\infty) + \rho cAL \frac{dT}{dt}$$

همگن نمودن معادله

$$T - T_\infty = \theta \rightarrow \frac{dT}{dt} = \frac{d\theta}{dt}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$q'' = h\theta + \rho cL \frac{d\theta}{dt} \rightarrow \boxed{\frac{d\theta}{dt} + \frac{h}{\rho cL} \theta = \frac{q''}{\rho cL}}$$

چون معادله مرتبه اول است نیاز به یک شرط اولیه یا مرزی داریم

شرط اولیه $t \rightarrow 0 \rightarrow \theta = 0$:

$$\frac{d\theta}{dt} + m\theta = k \rightarrow \theta = e^{-\int m dt} \left[\int k e^{\int m dt} dt + c_1 \right] \quad \text{معادله مرتبه اول خطی}$$

$$\theta = e^{-mt} \left[\frac{k}{m} e^{mt} + c_1 \right] \rightarrow \boxed{\theta = \frac{k}{m} + c_1 e^{-mt}}$$

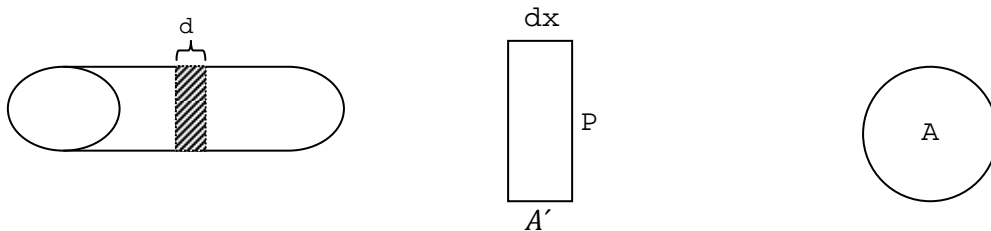
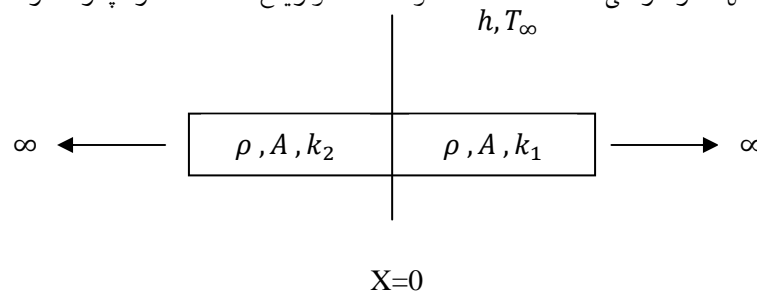
$$\text{at } t = 0 \rightarrow 0 = \frac{k}{m} + c_1 e^0 \quad \text{بدست آوردن ثابت}$$

$$\Rightarrow c_1 = -\frac{k}{m}$$

$$\theta = \frac{k}{m} (1 - e^{-mt}) \rightarrow \frac{k}{m} = \frac{q''/\rho cL}{h/\rho cL} = \frac{q''}{h}$$

$$\boxed{\theta = \frac{q''}{h} (1 - e^{-\frac{h}{\rho cL} t})} \Rightarrow T = T_\infty + \frac{q''}{h} (1 - e^{-\frac{h}{\rho cL} t})$$

مثال 2) در نظر بگیرید یک پره نامحدود که از دو پره محدود تشکیل شده است، در $x=0$ فلاکس حرارتی q'' شود، توزیع دما در پره را بدست آورید



و

A' : سطح انتقال حرارت جابجایی

A : سطح انتقال حرارت هدایتی

مبدأ مختصات را در محل اتصال دو پره در نظر می گیریم .

تجمع + مصرفی + خروجی = تولید + ورودی

ابتدا معادلات را برای پره نامحدود سمت راست می نویسیم :

$$q_x + 0 = [q_{x+dx} + hA'(T - T_\infty)] + 0 + 0$$

$$-k_1 A \frac{dT}{dx} \Big|_x = -k_1 A \frac{dT}{dx} \Big|_{x+dx} + hA'(T - T_\infty)$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$k_1 A \frac{dT}{dx} \Big|_{x+dx} - k_1 A \frac{dT}{dx} \Big|_x = hp dx (T - T_\infty) \quad \text{و} \quad A' = pdx$$

طریفین را بر dx تقسیم و با استفاده از تعریف مشتق $\left(\frac{y|x-y|_{x+dx}}{dx}\right) = \frac{dy}{dx}$ داریم :

$$\frac{d}{dx} \left(k_1 A \frac{dT}{dx} \right) = hp(T - T_\infty) \xrightarrow{\text{چون } k \text{ و } A \text{ تابع } x \text{ نمی باشند}} k_1 A \frac{d^2 T}{dx^2} = hp(T - T_\infty)$$

$$\xrightarrow{\text{تقسیم طرفین بر } k_1 A} \frac{d^2 T}{dx^2} = \frac{hp}{k_1 A} (T - T_\infty)$$

همگن سازی معادله :

$$T - T_\infty = \theta \Rightarrow \frac{d^2 \theta}{dx^2} - m_1^2 \theta = 0 \xrightarrow{\text{معادله مشخصه}} r^2 - m_1^2 = 0 \rightarrow r = \pm m_1, m = \sqrt{\frac{hp}{k_1 A}}$$

در نتیجه با استفاده از روش حل معادلات مرتبه دوم با ضرائب ثابت :

$$\boxed{\theta = c_1 e^{-m_1 x} + c_2 e^{m_2 x}}$$

به همین ترتیب برای طرف سمت چپ داریم :

$$\frac{d^2 \theta'}{dx^2} - m_2^2 = 0 \rightarrow \theta = T' - T_\infty$$

$$m_2 = \sqrt{\frac{hp}{k_2 A}} \rightarrow \boxed{\hat{\theta} = D_1 e^{-m_2 x} + D_2 e^{m_2 x}}$$

حال شروط مرزی را بررسی می کنیم :

$$\boxed{1} \text{ at } x = \infty \rightarrow T = T_\infty \rightarrow \theta = 0$$

$$\boxed{2} \text{ at } x = -\infty \rightarrow T' = T_\infty \rightarrow \theta' = 0$$

اتصال دو مرز

$$\boxed{3} \text{ at } x = 0 \rightarrow T = T' \rightarrow \theta = \theta'$$

$$\boxed{4} \text{ at } x = 0 \rightarrow q'' A = -k_1 A \frac{dT}{dx} + k_2 A \frac{dT'}{dx}$$

$$1) \theta(\infty) = c_1 e^{-m_1 \infty} + c_2 e^{m_2 \infty} = 0$$

$$e^\infty \neq 0 \Rightarrow c_2 = 0$$

$$\theta(x) = c_1 e^{-m_1 x}$$

$$2) \theta'(-\infty) = D_1 e^{-m_2(-\infty)} + D_2 e^{m_2(-\infty)} \Rightarrow D_1 e^\infty + D_2 \times 0 = 0$$

$$e^\infty \neq 0 \rightarrow D_1 = 0$$

$$\theta'(x) = D_2 e^{m_2 x}$$

$$3) \theta(0) = \theta'(0)$$

$$c_1 e^{-0} = D_2 e^0 \rightarrow c_1 = D_2 = B$$

$$4) q'' = -k_1 \frac{d\theta}{dx} + k_2 \frac{d\hat{\theta}}{dx}$$

$$\frac{d\theta}{dx} = (-B m_1) e^{-m_1 x}$$

$$\frac{d\hat{\theta}}{dx} = (B m_2) e^{m_2 x}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\text{at } x = 0 \quad q'' = (k_1 B m_1) e^{-m_1(0)} + (k_2 B m_2) e^{m_2(0)}$$

$$q'' = B(k_1 m_1 + k_2 m_2) \rightarrow B = \frac{q''}{k_1 m_1 + k_2 m_2}$$

$$B = \frac{q''}{k_1 \sqrt{\frac{hP}{k_1 A}} + k_2 \sqrt{\frac{hP}{k_2 A}}} = \frac{q''}{\sqrt{\frac{k_1 hP}{A}} + \sqrt{\frac{k_2 hP}{A}}}$$

$$B = \frac{q'' \sqrt{\frac{A}{hP}}}{\sqrt{k_1 + k_2}}$$

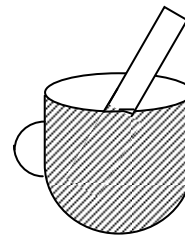
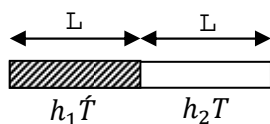
$$\left\{ \begin{array}{l} \theta(x) = T_x - T_\infty \\ = \frac{q'' \sqrt{\frac{A}{hP}}}{\sqrt{k_1 + k_2}} e^{-\sqrt{\frac{hP}{k_1 A}} x} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \theta(x) = T'_x - T_\infty \\ = \frac{q'' \sqrt{\frac{A}{hP}}}{\sqrt{k_1 + k_2}} e^{-\sqrt{\frac{hP}{k_1 A}} x} \end{array} \right.$$

بررسی صحت جواب معادله با قراردادن یکی از شروط مرزی در جواب :
 $\theta(0) = \theta'(0)$

$$\frac{q'' \sqrt{\frac{A}{hP}}}{\sqrt{k_1 + k_2}} = \frac{q'' \sqrt{\frac{A}{hP}}}{\sqrt{k_1 + k_2}}$$

مثال 3 : توزیع دما را در سیستم زیر بدست آورید .



در این سیستم یک میله فلزی تا نیمه در داخل یک فنجان چای داغ قرار گرفته است. اگر سطح مقطع این میله فلزی ثابت باشد و k تابعی از دما نباشد و از اثرات انتهایی صرف نظر کنیم داریم :

تجمع + مصرفی + خروجی = تولید + ورودی

$$1. \quad q_x = q_{x+dx} + h_2 A' (T - T_\infty) \quad \text{برای سمت چپ}$$

$$A' = P dx \quad \text{سطح مقطع جابجایی}$$

$$2. \quad q_x + h_1 A' (T_0 - T) = q_{x+dx} \quad \text{برای سمت راست}$$

A سطح مقطع هدایت

$$\text{For 1: } -kA \left. \frac{dT}{dx} \right|_x = -kA \left. \frac{dT}{dx} \right|_{x+dx} + h_2 p dx (T - T_\infty)$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

تقسیم طرفین بر dx و استفاده از تعریف مشتق :

$$\frac{-kA \frac{dT}{dx}|_{x+dx} - (-kA \frac{dT}{dx}|_x)}{dx} = \frac{d}{dx} (kA \frac{dT}{dx}) = h_2 p (T - T_\infty)$$

$$\boxed{\frac{d^2 T}{dx^2} = \frac{h_2 p}{kA} (T - T_\infty)}$$

برای سمت راست میله :

به همین ترتیب برای سمت چپ :

$$\frac{d^2 T'}{dx^2} = \frac{h_1 p}{kA} (T' - T_0)$$

$$\boxed{1} \quad x = L : \frac{dT}{dx}$$

$$\boxed{2} \text{ و } \boxed{3} \quad x = 0 : T = T' : \frac{dT}{dx} = \frac{dT'}{dx}$$

$$\boxed{4} \quad x = -L : \frac{dT'}{dx} = 0$$

$$\frac{d^2 T'}{dx^2} = \frac{h_1 p}{kA} (T' - T_0)$$

$$T - T_\infty = \theta_1, \quad \frac{h_2 p}{kA} = m_1^2$$

که در آن

$$\rightarrow m_1 = \sqrt{\frac{h_2 p}{kA}}$$

$$\frac{d^2 \theta}{dx^2} - m_1^2 =$$

با استفاده از معادله مشخصه

$$0, \quad r^2 - m^2 = 0 \rightarrow r = \pm m$$

در نتیجه

$$\boxed{\theta = c_1 e^{-m_1 x} + c_2 e^{m_1 x}}$$

$$\frac{dT(L)}{dx} = \frac{d\theta_1(L)}{dx} = 0$$

شرط مرزی اول :

$$\rightarrow -c_1 m_1 e^{-m_1 L} + c_2 m_1 e^{m_1 L} = 0$$

$$c_1 = c_2 \frac{e^{m_1 L}}{e^{-m_1 L}} \Rightarrow c_2 e^{2m_1 L} = c_1$$

$$\theta_1 =$$

معادله سمت چپ میله

$$c_2 [e^{m_1(2L-x)} + e^{m_1 x}] = T - T_\infty \rightarrow \frac{d^2 \theta_2}{dx^2} - \frac{h_1 p}{kA} \theta_2 = 0$$

که در آن

$$\theta_2 = T' - T_0, \quad m_2 = \sqrt{\frac{h_1 p}{kA}}$$

$$\theta_2 = D_1 e^{-m_2 x} + D_2 e^{m_2 x} \xrightarrow{\boxed{4}} \frac{d\theta_2(-L)}{dx} = 0$$

شرط مرزی چهارم :

$$0 = -D_1 e^{-m_2 L} + D_2 e^{m_2 L}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$D_2 = D_1 e^{2m_2 L}$$

در نتیجه

$$\theta_2 = D_1 [e^{-m_2 x} + e^{2m_2 L} \times e^{m_2 x}] \quad , \quad \theta_2 = D_1 [e^{m_2(2L+x)} + e^{-m_2 x}] = T' - T_0$$

برای حذف ضرائب از شرط مرزی دوم و سوم استفاده می نمایم :

$$\boxed{2} \quad \text{at } x = 0 \rightarrow T = T' :$$

$$\boxed{3} \quad \text{at } x = 0 \rightarrow \frac{dT}{dx} = \frac{dT'}{dx} \rightarrow \frac{d\theta_1}{dx} = \frac{d\theta_2}{dx}$$

ابتدا از شرط مرزی سوم استفاده می کنیم تا یک رابطه بین D_1, c_2 به وجود آید .

$$D_1 [m_2 e^{(2L+x)} - m_2 e^{-m_2 x}] = \frac{d\theta_2}{dx}$$

حال x های ما صفر هستند (شرط مرزی سوم)

$$c_2 e^{2m_1 L} + 1 = D_1 e^{2m_2 L} + 1 \rightarrow c_2 = D_1 e^{(m_1 - m_2) 2L}$$

$$\frac{d\theta_2(0)}{dx} \Rightarrow D_1 (e^{2m_2 L} - 1) m_2$$

$$\frac{d\theta_1(0)}{dx} \Rightarrow c_2 (-e^{2m_1 L} + 1) m_1$$

$$D_1 = \frac{c_2 m_1 (1 - e^{2m_1 L})}{(e^{2m_2 L} - 1) m_2}$$

از برابری این دو رابطه داریم :

مثال 4: توزیع دما را در بین دو پوسته عایق بدست آورید .

T_i دمای پوسته داخلی

T_o دمای پوسته بیرونی

$$q_{in} - q_{out} = 0$$

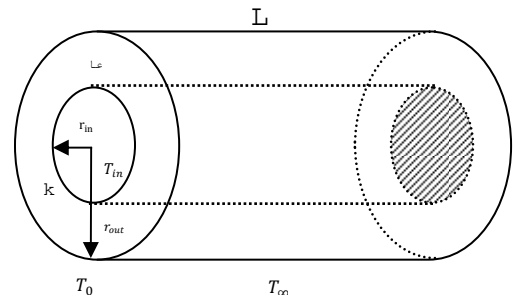
$$-kA \frac{dT}{dr} \Big|_r + kA \frac{dT}{dr} \Big|_{r+dr} = 0$$

$$\frac{d}{dr} \left(kA \frac{dT}{dr} \right) = 0 \quad \begin{cases} r = r_o & T = T_o \\ r = r_{in} & T = T_{in} \end{cases}$$

$$\frac{d}{dr} \left(r \frac{dT}{dr} \right) = 0 \Rightarrow \frac{d}{dr} (k(2\pi r \times 1)) \frac{dT}{dr} = 0$$

$$\frac{d}{dr} \left(r \frac{dT}{dr} \right) = 0 \rightarrow r \frac{dT}{dr} = c_1$$

انتگرال گیری می کنیم



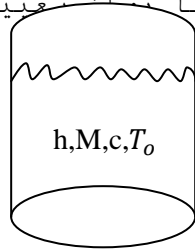
مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\frac{dT}{dr} = \frac{c_1}{r} \rightarrow T = c_1 \ln r + c_2 \quad \begin{cases} T_0 = c_1 \ln r_0 + c_2 \\ T_i = c_1 \ln r_{in} + c_2 \end{cases}$$

با استفاده از شروط مرزی c_1 و c_2 را بدست می آوریم :

$$T_0 - T_i = c_1 \ln \frac{r_0}{r_{in}} \rightarrow c_1 = \frac{T_0 - T_i}{\ln \frac{r_0}{r_i}}, \quad c_2 = T_0 - \frac{T_0 - T_i}{\ln \frac{r_0}{r_i}} \cdot \ln r_0$$

مثال 5: یک دیگ بسته به سطح کلی $A(m^2)$ از طریق این سطح با مایع شدن بخار در دمای T_s گرم می شود ، این ظرف حاوی مایعی به جرم $M(kg)$ ، ظرفیت حرارتی c و دمای T_0 می باشد ، اگر ضریب انتقال حرارت همرفتی در فرایند گرم شدن ظرف $h(\frac{w}{m^2 \cdot ^\circ C})$ باشد ، دمای مایع چگونه با زمان تغییر می کند.



برای حل مسئله از قانون بقای انرژی استفاده می نمایم :

$$\Delta Q - \Delta W = \Delta E$$

چون کار انجام نمی شود داریم :
تجمع = خروجی - ورودی

انرژی ورودی از طریق هم رفت از کف دیگ صورت گرفته و صرف گرم شدن مایع داخل دیگ (تجمع) می گردد از اینرو داریم :

$$hA(T_s - T) = \rho cv \frac{dT}{dt}$$

چون معادله مرتبه اول روی مرز t است یک شرط اولیه نیاز داریم .

$$dt = \frac{\rho cv}{hA} \frac{dT}{T_s - T}$$

برای حل این معادله از تغییر متغیر استفاده کرده و انتگرال گیری می نمایم :

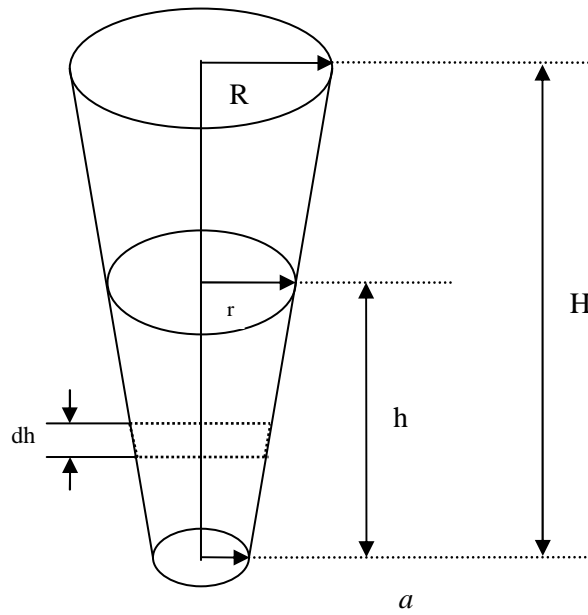
$$T_s - T = \theta \quad t = \frac{-\rho cv}{hA} \frac{d\theta}{\theta} \rightarrow \theta = c_1 e^{\frac{-hA}{\rho cv} t}$$

$$t = 0 \rightarrow T = T_0 \quad \text{در شرط اولیه } T_s - T_0 = c_1 e^{\frac{-hA}{\rho cv}(0)} \Rightarrow c_1 = T_s - T_0$$

$$\frac{T_s - T}{T_s - T_0} = e^{\frac{-hA}{\rho cv} t}$$

مثال 6: زمان لازم برای تخلیه کامل آب یک مخزن مخروطی به شکل زیر را از روزنه ای با سطح مقطع a در انتهای آن بدست آورید . سرعت عبور آب از روزنه $V = K\sqrt{2gh}$ است .

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل



برای حل این مسئله از قانون بقای ماده استفاده می کنیم
 تجمع = خروجی - ورودی; $\pi r^2 dh$

با توجه به اینکه در این استوانه ورودی نداریم و خروجی باعث کاهش تجمع مواد در استوانه می گردد ، داریم :

$$0 - m_{out} = \frac{dm}{dt}$$

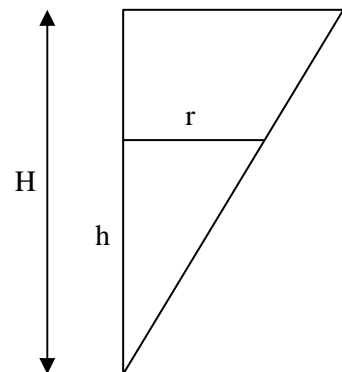
$$0 - \rho Q_{out} = \frac{d\rho v}{dt} \rightarrow -\rho a u = \rho \frac{dv}{dt} = \rho \frac{\pi r^2 dh}{dt} \rightarrow -\rho a v dt = \rho(\pi r^2) dh$$

$$0 - \rho(\pi r^2) dh = \rho a v dt \Rightarrow \int_0^t dt = \int_H^0 \frac{-\pi r^2}{a v} dh$$

با توجه به اینکه استوانه در این مخروط r با h (شعاع با ارتفاع) تغییر می ک R_0 ،براین رابطه ای بین شعاع و ارتفاع باید پیدا نمایم .

$$\frac{r}{h} = \frac{R_0}{H} \rightarrow \boxed{r = \frac{R_0}{H} h}$$

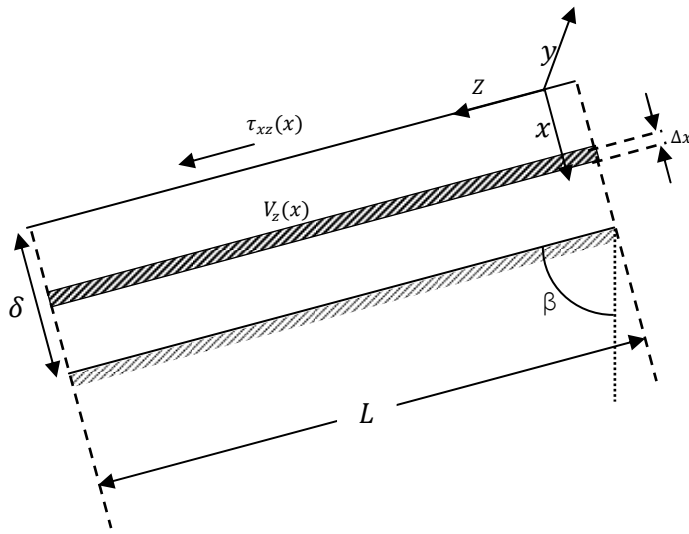
این رابطه را در رابطه انتگرال قرار داده و انتگرال گیری می کنیم :



$$t = \int_0^H \frac{\pi \left(\frac{R^2}{H^2} h^2\right)}{a \cdot k \sqrt{sg h}} dh \Rightarrow \boxed{t = \frac{\pi R^2}{a \cdot k \sqrt{2g H^2}} \int_0^H h^{\frac{3}{2}} dh}$$

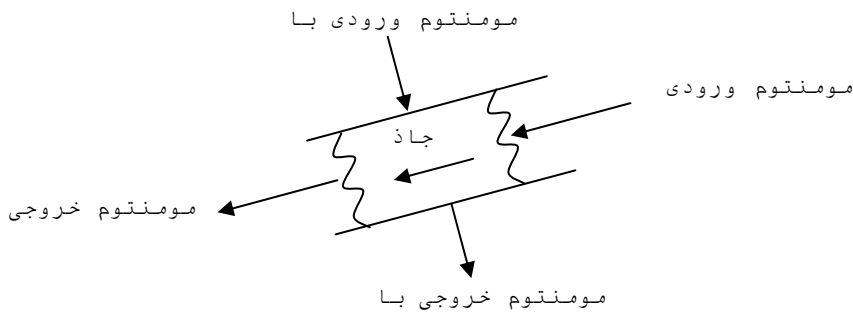
مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\Rightarrow t = \frac{2\pi r_0^2}{5akH^2\sqrt{2g}}(H^{5/2} - h^{5/2})$$



در نظر بگیرید یک جریان سیال بر روی یک سطح شیبدار (چنین فیلم هایی در برج دیواره مرطوب مشاهده می شود). در نظر بگیرید که ویسکوزیته و دانسیته سیال ثابت است. ما بر

$$0 = \text{تولید} + \text{خروجی} - \text{ورودی}$$



مومنتوم ورودی عمود بر سطح در x $Lw(\tau_{xz})|_x$

مومنتوم خروجی عمود بر سطح در $Lw(\tau_{xz})|_{x+\Delta x}$

$x + \Delta x$

$(w\Delta x V_z)(\rho v_z)|_{z=0}$

مومنتوم ورودی عمود بر سطح در $z = 0$

مومنتوم ورودی عمود بر سطح در $z = L$ $(w\Delta x V_z)(\rho v_z)|_{z=L}$

نیروی $(Lw\Delta x)(\rho g \cos \beta)$

وزن

$$Lw\tau_{xz}|_x - Lw\tau_{xz}|_{x+\Delta x} + w\Delta x\rho v_x^2|_{z=0} - w\Delta x\rho v_x^2|_{z=L} + Lw\Delta x\rho g \cos \beta = 0$$

$$v_x|_{z=0} = v_x|_{z=L}$$

$$\tau_{x_2}|_{x+\Delta x} - \tau_{x_2}|_x = \rho g \Delta x \cos \beta \Rightarrow \frac{\tau_{x_2}|_{x+\Delta x} - \tau_{x_2}|_x}{\Delta x} = \rho g \cos \beta$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\frac{d(\tau_{x_2})}{dx} = \rho g \cos \beta \rightarrow \tau_{x_2} = \rho g \cos \beta x + c_1$$

at $x = 0 \quad \tau_{x_2} = 0$

$$\tau_{x_2} = \rho g \cos \beta x$$

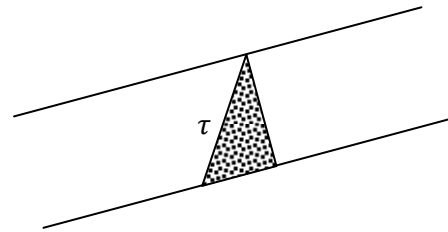
$$\tau_{x_2} = -\mu \frac{dV_z}{dx}$$

$$\frac{dV_z}{dx} = -\frac{\rho g \cos \beta}{\mu} x \Rightarrow V_z = \frac{-\rho g \cos \beta}{2\mu} \cdot x^2 + c_2$$

at $x = \delta \quad v_z = 0$

$$\Rightarrow c_2 = \frac{\rho g \cos \beta}{2\mu} \delta^2$$

$$\Rightarrow V_z = \frac{\rho g \cos \beta}{2\mu} (\delta^2 - x^2)$$



جریان آرامی را در نظر بگیرید که با دانسیته ثابت ρ در یک لوله خیلی بلند با طول L و شعاع R در حال جریان است معادله توزیع سرعت را در این لوله بیابید.

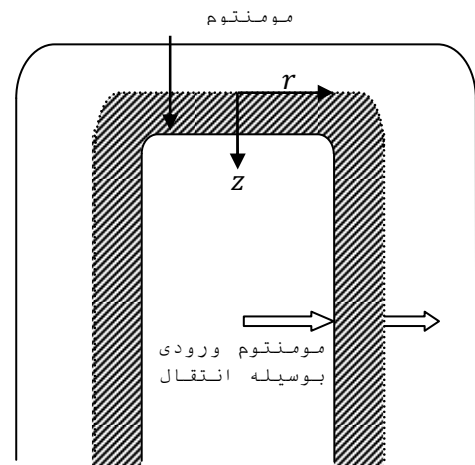
مومنوم ورودی از طریق سیلندر $(2\pi r L \tau_{rz})|_r$

مومنوم خروجی از طریق سطح سیلندر $(2\pi r L \tau_{rz})|_{r+\Delta r}$

مومنوم ورودی از سطح المان $(2\pi r \Delta r U_z) \rho U_z|_{z=0}$

مومنوم خروجی از سطح المان $(2\pi r \Delta r U_z) \rho U_z|_{z=L}$

$(2\pi r \Delta r) L \rho g$

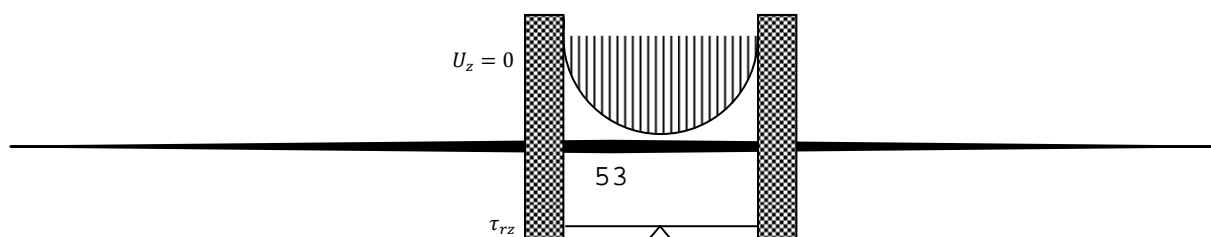


$$(2\pi r L \tau_{rz})|_r - (2\pi r L \tau_{rz})|_{r+\Delta r} + (2\pi r \Delta r U_z) \rho u_z|_{z=0} = 0$$

$$-(2\pi r \Delta r U_z) \rho u_z|_{z=L} + (2\pi r \Delta r) L \rho g + (2\pi r \Delta r) p_o - (2\pi r \Delta r) p_L = 0$$

$$U_z|_{z=0} = U_z|_{z=L}$$

به علت تراکم پذیر بودن سیال داریم :



$$\lim_{\Delta r \rightarrow 0} \left(\frac{(r\tau_{rz})|_{r+\Delta r} - (r\tau_{rz})|_r}{\Delta r} \right) = \left(\frac{P_o - P_L}{L} + \rho g \right) r$$

$$\frac{d(r\tau_{rz})}{dr} = \left(\frac{P_o - P_L}{L} + \rho g \right) r$$

$$P = p + \rho gh = p - \rho gz$$

$$\frac{d}{dr}(r\tau_{rz}) = \left(\frac{P_o - P_L}{L} \right) r$$

$$r\tau_{rz} = \left(\frac{P_o - P_L}{L} \right) \frac{r^2}{2} + c_1$$

$$\tau_{rz} = \left(\frac{P_o - P_L}{2L} \right) r + \frac{c_1}{r}$$

$$\text{at } r = 0 \quad \tau_{rz} = 0 \Rightarrow c_1 = 0$$

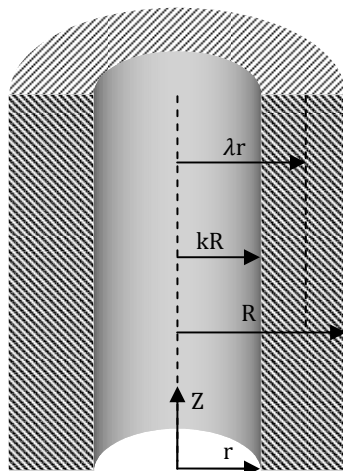
$$\tau_{rz} = -\mu \frac{dv_z}{dr} \rightarrow -\mu \frac{dv_z}{dr} = \left(\frac{P_o - P_L}{2L} \right) r$$

$$v_z = -\left(\frac{P_o - P_L}{4\mu L} \right) r^2 + c_2$$

$$\text{at } r = R \rightarrow v_z = 0$$

$$v_z = \left(\frac{P_o - P_L}{4\mu L} \right) (R^2 - r^2)$$

$$V_{z,max} = v_z|_{r=0} = \frac{P_o - P_L}{4\mu L} (R^2)$$



یک جریان پایدار تراکم ناپذیر از یک ناحیه میان دو سیلندر هم مرکز با شعاع kR و R عبور می کند .

مانند قبل یک المان می گیریم و نتیجه به صورت زیر می شود :

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\begin{cases} \frac{d}{dr}(r\tau_{rz}) = \left(\frac{P_o - P_L}{L}\right)r \Rightarrow \tau_{rz} = \frac{P_o - P_L}{L}r + \frac{C_1}{r} \\ P = p + \rho gz \end{cases}$$

به راحتی می توانیم میزان C_1 را محاسبه کنیم در حالیکه ما هیچ اطلاعاتی در خصوص ممنتوم بر روی هیچ کدام از سطوح نداریم در نهایت فقط می توانیم بگوییم که در نقطه ای به شعاع $r = \lambda R$ سرعت ماکزیمم خواهد بود و ممنتوم صفر است .

$$0 = \frac{P_o - P_L}{2L}\lambda R + \frac{C_1}{\lambda R} \rightarrow C_1 = \frac{-(P_o - P_L)}{2L}(\lambda R)^2$$

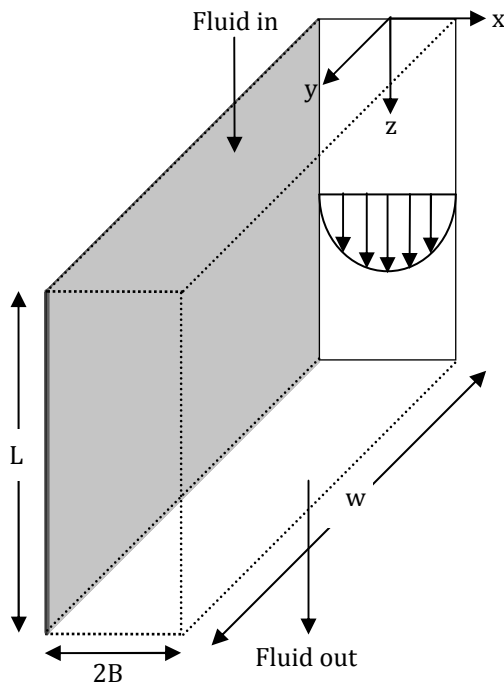
$$\tau_{rz} = \frac{(P_o - P_L)R}{2L} \left[\left(\frac{r}{R}\right) - \lambda^2 \left(\frac{R}{r}\right) \right]$$

$$\frac{dV_2}{dr} = \frac{-(P_o - P_L)R^2}{2L\mu} \left[\left(\frac{r}{R}\right) - \lambda^2 \left(\frac{R}{r}\right) \right]$$

$$V_2 = \frac{-(P_o - P_L)R^2}{4L\mu} \left[\left(\frac{r}{R}\right)^2 - 2\lambda^2 \ln\left(\frac{r}{R}\right) + C_2 \right]$$

$$\begin{cases} \text{at } r = kR \rightarrow V_2 = 0 \Rightarrow 0 = \frac{-(P_o - P_L)R^2}{4L\mu} (k^2 - 2\lambda^2 \ln k + C_2) \\ \text{at } r = R \rightarrow V_2 = 0 \end{cases}$$

$$0 = \frac{-(P_o - P_L)R^2}{4L\mu} (1 + C_2) \Rightarrow \begin{cases} C_2 = -1 \\ 2\lambda^2 = \frac{1 - k^2}{\ln(1/k)} \end{cases}$$



در نظر بگیرید یک سیال با دانسیته ρ در یک جریان تراکم ناپذیر و آرام از یک شکاف با طول L و عرض W و ضخامت $2B$ عبور می کند جریان تحت تأثیر ΔP و نیروی وزن می باشد .

ممنتوم بر روی Z خواهد بود :

ورود - خروج + تولید = تجمع

ممنتوم می تواند به وسیله مکانیسم مولکولی و جابجایی داخل و خارج شکاف شود .

$$(Lw\tau_{xz})|_x - (Lw\tau_{xz})|_{x+\Delta x} + (P_o - P_L)w \Delta x + \rho gwL\Delta x = 0$$

$$\frac{\tau_{xz}|_{x+\Delta x} - \tau_{xz}|_x}{\Delta x} = \frac{P_o - P_L + \rho gL}{L}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

با توجه به اینکه P رو به بالا در نظر گرفته می شود :

$$P = p + \rho gh \rightarrow P = p - \rho gz$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{at } z = 0 \quad P_o = p_o + 0 = p_o \\ \text{at } z = L \quad P_L = p_L - \rho gL \end{array} \right\} \rightarrow P_o - P_L = p_o - p_L + \rho gL$$

$$\frac{d\tau_{xz}}{dx} = \frac{\Delta p}{L} \rightarrow \tau_{xz} = \frac{\Delta p}{L}x + C_1 \rightarrow -\mu \frac{dv_z}{dx} = \frac{\Delta p}{L}x + C_1$$

$$\Rightarrow v_z = -\frac{\Delta p}{2\mu L}x^2 - \frac{C_1}{\mu}x + C_2$$

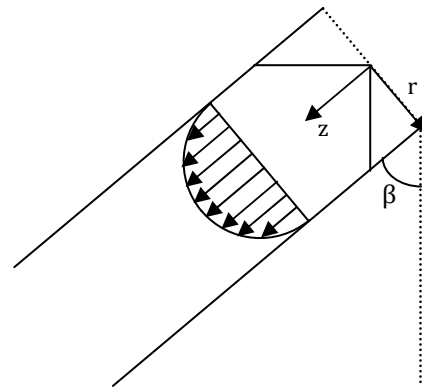
$$\left. \begin{array}{l} \text{at } x = B \quad v_z = 0 \rightarrow 0 = \frac{-\Delta p}{2\mu L}B^2 - \frac{C_1}{\mu}B + C_2 \\ \text{at } x = -B \quad v_z = 0 \rightarrow 0 = \frac{-\Delta p}{2\mu L}B^2 + \frac{C_1}{\mu}B + C_2 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} C_1 = 0 \\ C_2 = \frac{\Delta p B^2}{2\mu L} \end{array}$$

$$\Rightarrow v_z = \frac{\Delta p B^2}{2\mu L} \left[1 - \left(\frac{x}{B} \right)^2 \right]$$

یک لوله در نظر بگیرید که یک سیال با دانسیته ثابت و جریان آرام در داخل آن در حال جریان است ، این لوله با سطح عمود زاویه β تشکیل می دهد اثرات انتهایی به دلیل بلند بودن لوله قابل نظر کردن است. جریان بر اثر اختلاف فشار و وزن در لوله صورت می گیرد. توابع سرعت سیال در لوله را بدست آورید.

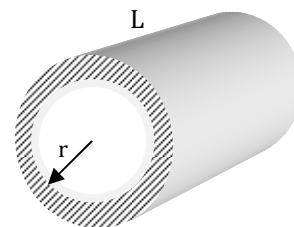
ممنتوم بر روی سطح z خواهد بود :

ورودی - خروجی + تولید = تجمع



تعریف می کنیم که :

$$P = p + \rho gh \quad \text{و} \quad h = \text{ارتفاع در خلاف جهت وزن} = -z \cos \beta$$



$$\Rightarrow P_o = P \quad \text{و} \quad P_L = p_L - \rho gL \cos \beta$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dr}(r\tau_{rz}) = \frac{\Delta P}{L}r \rightarrow \tau_{rz} = \frac{\Delta P}{2L}r + \frac{C_1}{r}$$

$$-\mu \frac{dv_z}{dr} = \frac{\Delta P}{2L}r + \frac{C_1}{r} \rightarrow \frac{dv_z}{dr} = \frac{-\Delta P}{2\mu L}r - \frac{C_1}{r\mu} \Rightarrow v_z = \frac{-\Delta P}{4\mu L}r^2 - \frac{C_1}{\mu} \ln r + C_2$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

I. at $r = 0$ $\tau_{rz} = 0$

II. at $r = R$ $v_z = 0$

بنابراین در شرط مرزی I چون τ_{rz} نامعین نمی باشد پس $C_1 = 0$

$$v_z = \frac{-\Delta P}{4\mu L} R^2 + C_2 \quad \text{at } r = R$$

$$\Rightarrow v_z = \frac{\Delta P}{4\mu L} (R^2 - r^2)$$

ضمائم

قواعد مشتق گیری

فرض می کنیم توابع $g(x)$ ، $f(x)$ توابع مشتق پذیر باشند در اینصورت :

I. $(f + g)'(x) = f'(x) + g'(x)$

II. $(f - g)'(x) = f'(x) - g'(x)$

III. $(fg)'(x) = f'(x)g'(x) + f'(x)g'(x)$

IV. $\left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{(g(x))^2}$

V. $(cf)'(x) = cf'(x)$

c مقدار ثابت

با توجه به روابط بالا نتیجه می شود

فرض کنید $f(x) = x^n$, $(n \in N)$ در اینصورت $f'(x) = nx^{n-1}$

$f(x)$	$f'(x)$
$\sin x$	$\cos x$
$\cos x$	$-\sin x$
$\tan x$	$1 + \tan^2 x = \sec^2 x$
$\cot x$	$-(1 + \cot^2 x) = -\csc^2 x$
$\sec x$	$\sec x \cdot \tan x$
$\csc x$	$-\csc x \cdot \cot x$

مشتق توابع معکوس مثلثاتی

$f(x)$	$f'(x)$
$\sin^{-1} u$	$\frac{u'}{\sqrt{1-u^2}}$
$\cos^{-1} u$	$\frac{-u'}{\sqrt{1-u^2}}$
$\tan^{-1} u$	$\frac{-u'}{1-u^2}$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$\cot^{-1} u$	$\frac{-u'}{1-u^2}$
$\sec^{-1} u$	$\frac{-u'}{u\sqrt{u^2-1}}$
$\csc^{-1} u$	$\frac{-u'}{u\sqrt{u^2-1}}$

مثال: مشتق تابع $y = \sin^{-1}(\cos^{-1}(1+x^2))$ را بدست آورید .

حل: فرض می کنیم $y = \sin^{-1} u$, $u = \cos^{-1}(1+x^2)$, $v = 1+x^2$ باشد، در این صورت بنا به قاعده زنجیره ای داریم:

$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dv} \cdot \frac{dv}{dx} = \frac{1}{\sqrt{1-u^2}} \cdot \frac{-1}{\sqrt{1-v^2}} \cdot 2x = \frac{-2x}{\sqrt{1-(\cos^{-1}(1+x^2))^2} \sqrt{1-(1+x^2)^2}}$$

$$\begin{cases} \sin^2 x = \frac{1 - \cos 2x}{2}, \cos^2 x = \frac{1 + \cos 2x}{2} \\ \sin^2 x = 1 - \cos^2 x, \cos^2 x = 1 - \sin^2 x \end{cases}$$

توابع هذلولی (هیپربولیک)

در این قسمت ما ترکیب های معینی از توابع e^x, e^{-x} را که کاربردهای بسیار زیادی در ریاضیات مهندسی دارند را مورد بررسی قرار می دهیم .

این توابع از بسیاری جهات تشابه نزدیکی با توابع مثلثاتی دارند زیرا همانگونه که مقادیر توابع مثلثاتی با مختصات نقاط یک دایره متناظر می شوند، توابع هذلولی نیز متناظر با مختصات یک هذلولی متساوی الساقین مرتبط می شوند.

تعریف: تابع سینوسی هذلولی را با $\sinh x$ نشان می دهیم و به صورت زیر تعریف می شود:

$$\sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

همچنین تابع کسینوسی هذلولی را با $\cosh x$ نشان داده و به صورت زیر تعریف می کنیم:

$$\cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

تعریف

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

I. تابع تانژانت هذلولی را با $\tanh x$ نشان داده و به صورت زیر تعریف می کنیم :

$$\tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

II. تابع کتانژانت هذلولی را با $\coth x$ نشان داده و به صورت زیر تعریف می کنیم :

$$\coth x = \frac{\cosh x}{\sinh x} = \frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}}$$

III. تابع سکانت و کسکانت هذلولی را به ترتیب با $\operatorname{sech} x$, $\operatorname{csch} x$ نشان داده و به صورت زیر تعریف می کنیم :

$$\operatorname{sech} x = \frac{1}{\cosh x} = \frac{2}{e^x + e^{-x}}, \quad \operatorname{csch} x = \frac{1}{\sinh x} = \frac{2}{e^x - e^{-x}}$$

روابطی دیگر بین توابع هذلولی

- 1) $\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$
- 2) $1 - \tanh^2 x = \operatorname{sech}^2 x$
- 3) $1 - \operatorname{coth}^2 x = -\operatorname{csch}^2 x$
- 4) $\cosh x + \sinh x = e^x$
- 5) $\cosh x - \sinh x = e^{-x}$
- 6) $\sinh(x + y) = \sinh x \cdot \cosh y + \cosh x \cdot \sinh y$
- 7) $\cosh(x + y) = \cosh x \cdot \cosh y + \sinh x \cdot \sinh y$
- 8) $\sinh 2x = 2 \sinh x \cdot \cosh x$
- 9) $\cosh 2x = \cosh^2 x + \sinh^2 x$
- 10) $\cosh 2x = 2 \sinh^2 x + 1$
- 11) $\cosh 2x = 2 \cosh^2 x - 1$

توابع معکوس هذلولی :

توابع معکوس هذلولی را می توان بر حسب لگاریتم طبیعی بیان کرد ، زیرا توابع هذلولی را بر حسب توابع نمایی تعریف کردیم و تابع لگاریتم طبیعی معکوس تابع نمایی می باشد :

- 1) $\sinh^{-1} x = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$
- 2) $\cosh^{-1} x = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$, $x \geq 1$
- 3) $\tanh^{-1} x = \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}$, $|x| < 1$
- 4) $\coth^{-1} x = \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}$, $|x| < 1$
- 5) $\operatorname{sech}^{-1} x = \ln\left(\frac{1+\sqrt{1-x^2}}{x}\right)$, $0 < x \leq 1$
- 6) $\operatorname{csch}^{-1} x = \ln\left(\frac{1}{x} + \frac{\sqrt{x^2+1}}{|x|}\right)$, $x \neq 0$

مشتق توابع معکوس هذلولی

$$1) y = \sinh^{-1} x \rightarrow y' = \frac{1}{\sqrt{x^2+1}}$$

$$2) y = \cosh^{-1} x \rightarrow y' = \frac{1}{\sqrt{x^2-1}} \quad |x| > 1$$

$$3) y = \tanh^{-1} x \rightarrow y' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \quad |x| < 1$$

$$4) y = \coth^{-1} x \rightarrow y' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \quad |x| > 1$$

اگر u تابعی مشتق پذیر (بر حسب x) باشد آنگاه داریم :

$$1) \frac{d}{dx}(\sinh^{-1} u) = \frac{u'}{\sqrt{u^2+1}}$$

$$2) \frac{d}{dx}(\cosh^{-1} u) = \frac{u'}{\sqrt{u^2-1}} \quad |u| > 1$$

$$3) \frac{d}{dx}(\tanh^{-1} u) = \frac{u'}{1-u^2} \quad |u| < 1$$

$$4) \frac{d}{dx}(\coth^{-1} u) = \frac{u'}{1+u^2} \quad |u| > 1$$

$$5) \frac{d}{dx}(\operatorname{sech}^{-1} u) = \frac{-u'}{u\sqrt{1-u^2}} \quad 0 < u < 1$$

$$6) \frac{d}{dx}(\operatorname{csch}^{-1} u) = \frac{-u'}{|u|\sqrt{1+u^2}} \quad u \neq 0$$

- توابع نمایی :

تابع e ای $y = e^x$ قاعده تناظر این تابع را می توان به کمک عبارتی صریح شامل بی نهایت عمل گویا به دست داد ، که از آن بتوان مقدار تابع را به ازای هر مقدار حقیقی (یا مختلط x) ، با هر دلخواه ، توسط قرار دادن در سری :

$$y = e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

محاسبه کرد .

به ازای مقدار خاص $x=1$ مقدار عدد متعالی $e = 2.718281828459$ به دست می آید . بعضی از جدولهای لگاریتم شامل مقادیر گرد شده این تابع است .

$y = e^x$ جدول مقادیر تابع

X	...	-3	-2	-1	0	1/3	1/2	1	2	3	...
y	...	0.05	0.14	0.37	1	1.4	1.65	2.72	7.39	20.90	...

بنا به قواعد توان ها یا شاخص ها ، $e^0 = 1, e^{-x} = \frac{1}{e^x}$. به علت اینکه تابع $y = e^x$ ، به ازای مقادیر مثبت x ، تنها مقادیر مثبت را اختیار می کند و ،

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

چون $x \rightarrow \infty$ ، بطور یکنوا و بدون حد صعود می کنند ، نتیجه می شود که تابع $y = e^{-x}$ نیز تنها مقادیر مثبت را اختیار می کند ، و مقادیر y یا آرگومان صعودی x بطور یکنوا صعود می کند .

همچنین داریم :

$$y = a^x = e^{x \ln a}$$

توابع لگاریتمی

تابع $y = \log_a x$ این تابع وارون نمایی $y = a^x$ است، که البته در کل حوزه تعریف خود یکنواست . به علت اینکه برد تابع نمایی $0 < y < +\infty$ است ، تابع لگاریتمی را می توان تنها به ازای مقادیر مثبت آرگومان تعریف کرد، و به این ترتیب دارای حوزه تعریف $0 < y < +\infty$ است. توابع وارون خاص عبارت اند : $y = \ln x$ به ازای $y = e^x$ و $y = \log x$ به ازای $y = 10^x$ در نتیجه نمودارهای آنها با استفاده از قرینه های نمودارهای $y = e^x$ و $y = 10^x$ نسبت به خط $y = x$ به دست می آیند . تابع $y = \log_a x$ واضح است که $y = \log_x X$ ، بنابراین مقادیر تابع از ضرب در ثابت k داده شده اند . مقدار آن می تواند منفی نیز باشد ، زیرا به ازای $y = -X$ ، با $x > 0$ ، به دست می آوریم .

$$y = \log_a -X = \log_a \left(\frac{1}{X^x} \right) = -1 \log_a X^x = -x \log_a X$$

بخصوص به ازای $k = -1$ نمودار تابع نتیجه به دست آوردن قرینه تابع $y = \log_a x$ نسبت به محور $+x$ هاست . تابع

$$\boxed{y = -\log_a x = \log_a x^{-1} = \log_a (1/x)}$$

وارون تابع $y = a^{-x}$ است .

ارتباط بین توابع مثلثاتی و مستدیر

$$1) \sin(\arcsin x) = X \quad , \quad 2) \cos(\arccos x) = x$$

$$3) \operatorname{arccot} x = \arctan(1/x)$$

$$4) \sin(\arccos x) = \sqrt{1-x^2} \quad , \quad \sin(\arctan x) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$$

$$5) \cos(\arcsin x) = \sqrt{1-x^2} \quad , \quad \cos(\arctan x) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$$

$$6) \tan(\arcsin x) = \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} \quad , \quad \tan(\arccos x) = \frac{\sqrt{1-x^2}}{x}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

ارتباط بین توابع مثلثاتی و توابع نمایی :

$$e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi \quad , \quad e^{-i\varphi} = \cos \varphi - i \sin \varphi$$

$$\sin \varphi = \frac{e^{i\varphi} - e^{-i\varphi}}{2i} \quad , \quad \cos \varphi = \frac{e^{i\varphi} + e^{-i\varphi}}{2}$$

$$\tan \varphi = -i \frac{e^{i\varphi} - e^{-i\varphi}}{e^{i\varphi} + e^{-i\varphi}} \quad , \quad \cot \varphi = +i \frac{e^{i\varphi} + e^{-i\varphi}}{e^{i\varphi} - e^{-i\varphi}}$$

$$e^{i\varphi} = ix + \sqrt{1 - x^2}$$

$$i\varphi = i \arcsin x = \ln(ix + \sqrt{1 - x^2})$$

$$\arcsin x = -i \ln(xi + \sqrt{1 - x^2}) \quad , \quad \arccos x = -i \ln(x + i\sqrt{1 - x^2})$$

$$\arctan x = -i \ln \sqrt{\frac{1 + xi}{1 - xi}} \quad , \quad \operatorname{arccot} x = -i \ln \sqrt{\frac{1 + xi}{1 - xi}}$$

ارتباط توابع مثلثاتی :

$$\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta \quad , \quad \sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta$$

$$\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta \quad , \quad \cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta$$

$$\tan(\alpha + \beta) = \frac{\tan \alpha + \tan \beta}{1 - \tan \alpha \tan \beta}$$

$$\cot(\alpha + \beta) = \frac{\cot \alpha \cot \beta - 1}{\cot \beta + \cot \alpha}$$

$$\tan(\alpha - \beta) = \frac{\tan \alpha - \tan \beta}{1 + \tan \alpha \tan \beta}$$

$$\cot(\alpha - \beta) = \frac{\cot \alpha \cot \beta + 1}{\cot \beta - \cot \alpha}$$

توابع دو برابر زوایا و نصف زوایا :

$$\sin 2\varphi = 2 \sin \varphi \cos \varphi$$

$$\sin \varphi = \frac{2 \sin \varphi}{2 \cos \varphi} / 2$$

$$\cos 2\varphi = \cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi = 1 - 2\sin^2 \varphi = 2\cos^2 \varphi - 1$$

$$\cos \varphi = \frac{\cos^2 \varphi}{2\sin^2 \varphi} = 1 - \frac{2\sin^2 \varphi}{2} = \frac{2\cos^2 \varphi}{2} - 1$$

$$\tan 2\varphi = \frac{2 \tan \varphi}{1 - \tan^2 \varphi} = \frac{2}{\cot \varphi - \tan \varphi}$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\tan \varphi = \frac{2 \tan \varphi / 2}{1 - \tan^2 \varphi / 2} = \frac{2}{\cot \varphi / 2 - \tan \varphi / 2}$$

$$\cot 2\varphi = \frac{\cot^2 \varphi - 1}{2 \cot \varphi} = \frac{\cot \varphi - \tan \varphi}{2}$$

$$\cot \varphi = \frac{\cot^2 \frac{\varphi}{2} - 1}{2 \cot \frac{\varphi}{2}} = \frac{\cot \frac{\varphi}{2} - \tan \frac{\varphi}{2}}{2}$$

$$\sin \varphi = + \sqrt{\frac{1 - \cos 2\varphi}{2}}$$

$$\cos \varphi = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos 2\varphi}{2}}$$

$$\tan \varphi = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos 2\varphi}{1 + \cos 2\varphi}} = \frac{\sin 2\varphi}{1 + \cos 2\varphi} = \frac{1 - \cos 2\varphi}{\sin 2\varphi}$$

$$\cot \varphi = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos 2\varphi}{1 - \cos 2\varphi}} = \frac{\sin 2\varphi}{1 - \cos 2\varphi} = \frac{1 + \cos 2\varphi}{\sin 2\varphi}$$

$$\sin \varphi / 2 = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos \varphi}{2}}$$

$$\cos \varphi / 2 = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos \varphi}{2}}$$

$$\tan \frac{\varphi}{2} = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos \varphi}{1 + \cos \varphi}} = \frac{\sin \varphi}{1 + \cos \varphi} = \frac{1 - \cos \varphi}{\sin \varphi}$$

$$\cot \frac{\varphi}{2} = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos \varphi}{1 - \cos \varphi}} = \frac{\sin \varphi}{1 - \cos \varphi} = \frac{1 + \cos \varphi}{\sin \varphi}$$

$$\sin 2\varphi = \frac{2 \tan \varphi}{1 + \tan^2 \varphi} \quad \cos 2\varphi = \frac{1 - \tan^2 \varphi}{1 + \tan^2 \varphi}$$

$$\sin \varphi = \frac{2 \tan \varphi / 2}{1 + \tan^2 \varphi / 2} \quad \cos \varphi = \frac{1 - \tan^2 \varphi / 2}{1 + \tan^2 \varphi / 2}$$

توابع زوایای چند گانه (مضربدار)

$$\sin 3\varphi = 3 \sin \varphi - 4 \sin^3 \varphi$$

$$\sin 4\varphi = 4 \sin \varphi \cos \varphi - 8 \sin^3 \varphi \cos \varphi$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\sin 5\varphi = 5 \sin \varphi - 20 \sin^3 \varphi + 16 \sin^5 \varphi$$

$$\cos 3\varphi = 4 \cos^3 \varphi - 3 \cos \varphi$$

$$\cos 4\varphi = 8 \cos^4 \varphi - 8 \cos^2 \varphi + 1$$

$$\cos 5\varphi = 16 \cos^5 \varphi - 20 \cos^3 \varphi + 5 \cos \varphi$$

$$\tan 3\varphi = \frac{3 \tan \varphi - \tan^3 \varphi}{1 - 3 \tan^2 \varphi}$$

$$\tan 4\varphi = \frac{4 \tan \varphi - 4 \tan^3 \varphi}{1 - 6 \tan^2 \varphi + \tan^4 \varphi}$$

$$\cot 3\varphi = \frac{\cot^3 \varphi - 3 \cot \varphi}{3 \cot^2 \varphi - 1}$$

$$\cot 4\varphi = \frac{\cot^4 \varphi - 6 \cot^2 \varphi + 1}{4 \cot^3 \varphi - 4 \cot \varphi}$$

مجموع تفاضل و حاصلضرب توابع مثلثاتی

$$\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2}$$

$$\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$$

$$\sin \alpha - \sin \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2}$$

$$\cos \alpha - \cos \beta = -2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2}$$

$$\tan \alpha + \tan \beta = \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\cos \alpha \cos \beta} \quad \cot \alpha + \cot \beta = \frac{\sin(\alpha + \beta)}{\sin \alpha \sin \beta}$$

$$\tan \alpha - \tan \beta = \frac{\sin(\alpha - \beta)}{\cos \alpha \cos \beta} \quad \cot \alpha - \cot \beta = \frac{\sin(\alpha - \beta)}{\sin \alpha \sin \beta}$$

$$\cos \alpha + \sin \alpha = \sqrt{2} \sin(45^\circ + \alpha) = \sqrt{2} \cos(45^\circ - \alpha)$$

$$\cos \alpha - \sin \alpha = \sqrt{2} \sin(45^\circ - \alpha) = \sqrt{2} \cos(45^\circ + \alpha)$$

$$\sin(\alpha + \beta) \sin(\alpha - \beta) = \cos^2 \beta - \cos^2 \alpha$$

$$\cos(\alpha + \beta) \cos(\alpha - \beta) = \cos^2 \beta - \sin^2 \alpha$$

$$\sin \alpha \sin \beta = \frac{1}{2} [\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)]$$

$$\cos \alpha \cos \beta = \frac{1}{2} [\cos(\alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta)]$$

$$\sin \alpha \cos \beta = \frac{1}{2} [\sin(\alpha - \beta) + \sin(\alpha + \beta)]$$

مروری بر روش های تحلیلی حل معادلات دیفرانسیل

$$\cos \alpha \sin \beta = \frac{1}{2} [\sin(\alpha - \beta) - \sin(\alpha + \beta)]$$

$$\tan \alpha \tan \beta = \frac{\tan \alpha + \tan \beta}{\cot \alpha + \cot \beta} = \frac{\tan \alpha - \tan \beta}{\cot \alpha - \cot \beta}$$

$$\cot \alpha \cot \beta = \frac{\cot \alpha + \cot \beta}{\tan \alpha + \tan \beta} = -\frac{\cot \alpha - \cot \beta}{\tan \alpha - \tan \beta}$$

$$\tan \alpha \cot \beta = \frac{\tan \alpha + \cot \beta}{\cot \alpha + \tan \beta} = -\frac{\tan \alpha - \cot \beta}{\cot \alpha - \tan \beta}$$

$$\sin \alpha \sin \beta \sin \gamma = \frac{1}{4} [\sin(\alpha + \beta - \gamma) + \sin(\beta + \gamma - \alpha) + \sin(\gamma + \alpha - \beta) - \sin(\alpha + \beta + \gamma)]$$

$$\cos \alpha \sin \beta \cos \gamma = \frac{1}{4} [\cos(\alpha + \beta - \gamma) + \cos(\beta + \gamma - \alpha) + \cos(\gamma + \alpha - \beta) + \cos(\alpha + \beta + \gamma)]$$

$$\sin \alpha \sin \beta \cos \gamma = \frac{1}{4} [-\cos(\alpha + \beta - \gamma) + \cos(\beta + \gamma - \alpha) + \cos(\gamma + \alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta + \gamma)]$$

$$\sin \alpha \cos \beta \cos \gamma = \frac{1}{4} [\sin(\alpha + \beta - \gamma) - \sin(\beta + \gamma - \alpha) + \sin(\gamma + \alpha - \beta) + \sin(\alpha + \beta + \gamma)]$$

توانهای توابع مثلثاتی

$$\sin^2 \varphi = \frac{1}{2} (1 - \cos 2\varphi) \quad \cos^2 \varphi = \frac{1}{2} (1 + \cos 2\varphi)$$

$$\sin^3 \varphi = \frac{1}{4} (3 \sin \varphi - \cos 3\varphi) \quad \cos^3 \varphi = \frac{1}{4} (3 \cos \varphi + \cos 3\varphi)$$

$$\sin^4 \varphi = \frac{1}{8} (\cos 4\varphi - 4 \cos 2\varphi + 3) \quad \cos^4 \varphi = \frac{1}{8} (\cos 4\varphi + 4 \cos 2\varphi + 3)$$

$$\sin^5 \varphi = \frac{1}{16} (10 \sin \varphi - 5 \sin 3\varphi + \sin 5\varphi) \quad \cos^5 \varphi = \frac{1}{16} (10 \cos \varphi - 5 \cos 3\varphi + \cos 5\varphi)$$